CSC4103 - Programmation système



François Trahay & Gaël thomas



Contents

Licence
Le langage C
1 Présentation du module 2 1.1 Contenu du module 2 1.2 Déroulement d'une séance 2 1.3 Ressources disponibles 3
2 C vs. Java
3 Mon premier programme en C 4 3.1 Déclaration de variable 4 3.2 Opérateurs et Expressions 5 3.3 Opérateurs bit à bit 5 3.4 Structures algorithmiques 6 3.5 Affichage / Lecture 7 3.6 Fonctions 8 Les structures et les tableaux
1 Du type primitif au type composé 10 1.1 Les structures 10 1.1.1 Déclaration d'une variable de type structure 11 1.1.2 Accès aux champs d'une variable de type structure 11 1.2 Les tableaux 12 1.2.1 Accès aux éléments d'un tableau 12 1.2.2 Tableaux et structures 13 1.2.3 Différences par rapport à Java 13 1.2.4 Initialisation d'un tableau lors de sa déclaration 14 1.2.5 Initialisation mixte de tableaux et structures 14 1.2.6 Tableaux et chaînes de caractères 15 1.3 Passage par valeur et par référence 15 1.3.1 Passage par valeur – les types primitifs 16 1.3.2 Passage par valeur – les structures 16 1.3.3 Passage par référence – les tableaux 17 1.4 Notions clés 17 Modularité 18
1 Objectifs de la séance 20
2 Modularité en C vs. Java 20 2.1 Module en C 20 2.2 Exemple: le module mem_alloc 21
3 Compilation de modules 21 3.1 Préprocesseur 22 3.2 Compilateur 23 3.3 Éditeur de liens 23 3.4 Fichiers ELF 24 3.5 Portée des variables locales 25 3.6 Portée des variables globales 26
4 Bibliothèque 27 4.1 Création d'une bibliothèque 28 4.2 Organisation 28

5 Makefile		29
Pointeurs		31
1 Espace mémoire d'un processus		32
2 Adresse mémoire 2.1 Adresse d'une variable		32 33
3 Pointeur 3.1 Déréférencement 3.2 Tableaux et pointeurs (1/3) 3.3 Tableaux et pointeurs (2/3) 3.4 Tableaux et pointeurs (3/3) 3.5 Passage par référence 4 Allocation dynamique de mémoire 4.1 Libération de mémoire		34 35 36 36 36 37 37 38
4.2 Notions clés	 	39
Fichiers		41
1 Entrées-sorties bufferisées 1.1 Ouverture/fermeture	 	42 42 42 44 45
Debugging		47
1 Debugging 1.1 Debugging "manuel"	 	48 48
2 Utilisation d'un Debugger 2.1 Exemple d'utilisation de GDB 2.2 Utiliser GDB 2.3 Examiner l'état du programme 2.4 État des variables d'un processus 2.5 Exécution pas à pas 2.6 Points d'arrêt 2.7 Surveiller une variable		48 49 49 50 51 51 52 53
3 Valgrind		54
4 Pointeurs de fonction		56
Processus		59
1 Caractéristiques d'un processus		60
2 Création de processus 2.1 fork	 	60 61 63 64
1 Qu'est ce qu'un système d'exploitation ? 1.1 User mode vs. Kernel mode		68 68

CSC4103 – Programmation système

2 Comment passer en mode noyau ? 2.1 Observer les appels systèmes						
					2.3 Primitives de synchronisation: les sémaphores	70
					2.3.1 Sémaphore: mise en œuvre	70
Signaux	73					
1 Signaux	74					
1.1 Envoyer un signal	74					
1.2 Recevoir un signal	75					
1.3 Attendre un signal	76					
1.4 Programmer une alarme	76					
Annexes	7 9					
Références						
Index	85					

CSC4103 – Programmation système

Licence

Ce document est une documentation libre, placée sous la Licence de Documentation Libre GNU (GNU Free Documentation License).

Copyright (c) 2016 - 2022 François Trahay & Gaël Thomas

Permission est accordée de copier, distribuer et/ou modifier ce document selon les
termes de la Licence de Documentation Libre GNU (GNU Free Documentation License),
version 1.2 ou toute version ultérieure publiée par la Free Software Foundation; avec
les Sections Invariables qui sont 'Licence'; avec les Textes de Première de Couverture
qui sont 'CSC4103 - Programmation système'

et avec les Textes de Quatrième de Couverture qui sont 'Help'.

Une copie de la présente Licence peut être trouvée à l'adresse suivante : http://www.gnu.org/copyleft/fdl.html.

Remarque : La licence comporte notamment les sections suivantes : 2. COPIES VERBATIM, 3. COPIES EN QUANTITÉ, 4. MODIFICATIONS, 5. MÉLANGE DE DOCUMENTS, 6. RECUEILS DE DOCUMENTS, 7. AGRÉGATION AVEC DES TRAVAUX INDÉPENDANTS et 8. TRADUCTION.

Ce document est préparé avec des logiciels libres :

- IATEX : les textes sources sont écrits en IATEX (http://www.latex-project.org/, le site du Groupe francophone des Utilisateurs de TEX/IATEX est http://www.gutenberg.eu.org). Une nouvelle classe et une nouvelle feuille de style basées sur la classe seminar ont été tout spécialement dévéloppées: newslide et slideint (projet fusionforge slideint, https://fusionforge.int-evry.fr/www/slideint/);
- emacs: tous les textes sont édités avec l'éditeur GNU emacs (http://www.gnu.org/software/emacs);
- dvips: les versions PostScript (PostScript est une marque déposée de la société Adobe Systems Incorporated) des transparents et des polycopiés à destination des étudiants ou des enseignants sont obtenues à partir des fichiers DVI (« DeVice Independent ») générés à partir de LaTeX par l'utilitaire dvips (http://www.ctan.org/tex-archive/dviware/dvips);
- ps2pdf et dvipdfmx: les versions PDF (PDF est une marque déposée de la société Adobe Systems Incorporated) sont obtenues à partir des fichiers Postscript par l'utilitaire ps2pdf (ps2pdf étant un shell-script lançant Ghostscript, voyez le site de GNU Ghostscript http://www.gnu.org/software/ghostscript/) ou à partir des fichiers DVI par l'utilitaire dvipfmx;
- makeindex: les index et glossaire sont générés à l'aide de l'utilitaire Unix makeindex (http://www.ctan.org/tex-archive/indexing/makeindex);
- TeX4ht: les pages HTML sont générées à partir de LaTeX par TeX4ht (http://www.cis.ohio--state.edu/~gurari/TeX4ht/mn.html);
- Xfig: les figures sont dessinées dans l'utilitaire X11 de Fig xfig (http://www.xfig.org);
- fig2dev: les figures sont exportées dans les formats EPS (« Encapsulated PostScript ») et PNG (« Portable Network Graphics ») grâce à l'utilitaire fig2dev (http://www.xfig.org/userman/-installation.html);
- convert: certaines figures sont converties d'un format vers un autre par l'utilitaire convert (http://www.imagemagick.org/www/utilities.html) de ImageMagick Studio;
- HTML TIDY: les sources HTML générés par TeX4ht sont « beautifiés » à l'aide de HTML TIDY (http://tidy.sourceforge.net); vous pouvez donc les lire dans le source.

Nous espérons que vous regardez cette page avec un navigateur libre: Firefox par exemple. Comme l'indique le choix de la licence GNU/FDL, tous les éléments permettant d'obtenir ces supports sont libres.

LE LANGAGE C



François Trahay

CSC4103 - Programmation système



Le langage C 1 Présentation du module

1 Présentation du module

Objectifs du module :

2

- Maîtriser le langage C
- Savoir s'adresser au système d'exploitation depuis un programme

Modalités :

- Un peu de théorie
- Beaucoup de pratique

1.1 Contenu du module

Partie Programmation:

- Cl 1 Le langage C
- Cl 2 Les types composés / qu'est-ce qu'une adresse?
 - ♦ Exercice Hors-Présentiel
- Cl 3 Faire des programmes modulaires en C
- CI 4 Les pointeurs
- CI 5 Debugger un programmer

Partie Système

- CI 6 Les fichiers
- CI 7 Les processus
- CI 8 Appels système et Sémaphores
- Cl 9 Signaux

Évaluation :

- Cl 10 Exercice de synthèse
- CF1 (sur papier) questions sur l'exercice de synthèse

4

1.2 Déroulement d'une séance

Système de classe inversée. Pour chaque séance :

- Avant la séance
 - Étude de la partie cours de la séance à venir
- Pendant la séance :
 - ♦ Mini-évaluation de la partie cours (Kahoot!)
 - ♦ Explications sur les points mal compris
 - ♦ Travaux pratiques : expérimentations sur les concepts vus en cours

Attention! Cela ne fonctionne que si vous travaillez sérieusement avant la séance.

Hypothèse : les étudiants suivant ce cours sont des adultes responsables.

1.3 Ressources disponibles

Pour vous aider, vous avez à votre disposition :

- Les transparents commentés en version web
- Le poly contenant l'ensemble des transparents commentés
- Les transparents en version pdf
- La documentation des fonctions C standard (man 2 <fonction> ou man 3 <fonction>)
- Une équipe enseignante de choc!

2 C vs. Java

6

- langage de bas niveau vs. haut niveau
 - ♦ En C, manipulation de la mémoire et de ressources proches du matériel
 - ♦ "Un grand pouvoir implique de grandes responsabilités" a
- programmation impérative vs. programmation objet
- a. B. Parker, Amazing Fantasy, 1962

3 Mon premier programme en C

7

■ Compilation/execution :

■ Fichier *.c

\$ gcc hello_world.c -o hello_world -Wall -Werror

```
$ ./hello_world
Hello World!
```

```
hello world.c
```

```
/* hello_world.c */
#include <stdio.h>
#include <stdlib.h>
int main(int argc, char** argv) {
 printf("Hello World!\n");
  return EXIT_SUCCESS;
```

- Les #include <stdio.h> indiquent que le programme a besoin des outils stdio. Il s'agit donc d'un équivalent du import package de Java
- Pour afficher un message dans le terminal, on utilise la fonction printf("message\n");
- Le return EXIT_SUCCESS; à la fin du main permet de spécifier le code retour du programme (accessible depuis le shell en faisant echo \$?). En cas d'erreur, on peut retourner EXIT_FAILURE à la place de EXIT_SUCCESS.

3.1 Déclaration de variable

Pour les types simples, déclaration identique à Java :

```
int var1;
int var2, var3, var4;
int var5 = 42;
```

8

Types disponibles:

■ pour les entiers : int, short, long, long long

■ pour les flottants : float, double

■ pour les caractères : char

Pour les entiers : possibilité de préfixer le type par unsigned. Les variables sont alors non-signées (ie. positives).

La taille d'une variable entière (ie. le nombre de bits/octets) dépend de l'implémentation. Le standard C ne spécifie que la taille minimum. Ainsi, un int doit faire au moins 16 bits, alors que la plupart des implémentations modernes utilisent 32 bits pour les int. Il convient donc de ne pas se reposer sur ces types lorsqu'on a besoin d'un nombre précis de bits/octets.

Pour cela, il est préférable d'utiliser les types fournis par stdint.h : uint8_t (8 bits), uint16_t (16 bits), uint32_t (32 bits), ou uint64_t (64 bits).

Comme en Java, les variables déclarées dans une fonction sont *locales* à la fonction (elles disparaissent donc dès la sortie de la fonction). Les variables déclarées en dehors d'une fonction sont *globales* : elles sont accessibles depuis n'importe quelle fonction.

3.2 Opérateurs et Expressions

La liste des opérateurs disponibles est à peu près la même qu'en Java :

```
■ arithmétique : +, -, *, /, %
```

■ affectation : =, +=, -=, *=, /=, %=

■ incrémentation/décrémentation : ++, --

■ comparaison : <, <=, >, >=, ==, !=

■ logique : !, &&, ||

Mais également :

9

■ sizeof qui donne le nombre d'octets qui constitue une variable/un type

3.3 Opérateurs bit à bit

Possibilité de travailler sur des champs de bits.

10

- Opération sur les bits d'une variable
- décalage : «, »
- OR: |, AND:&, XOR: ^, NOT: ~
- affectation : «=, »=, |=, &=, ^=, ~=

bits.c

```
/* bits.h */
#include <stdio.h>
#include <stdlib.h>
#include <stdint.h>
int main(int argc, char** argv) {
  uint32_t v = 1;
  int i;
  /* l'operateur << decale vers la gauche */
  for(i=0; i<32; i++) {

/* v << i decale les bits de v de i places vers la gauche
      * c'est equivalent \tilde{A} calculer v*(2\hat{i})
    printf("v<<%d = %u\n", i, v<<i);
  v = 5;   
/* v | 3 effectue un OU logique entre les bits de v et la representation binaire de 3  
* 101 | 11 = 111 (7)
  printf("%u | %u = %u\n", v, 3, v|3);
  /* v & 3 effectue un ET logique entre les bits de v et la representation binaire de 3
    * 101 & 11 = 001 (1)
  printf("%u & %u = %u\n", v, 3, v&3);
  /* v ^ 3 effectue un XOR logique entre les bits de v et la representation binaire de 3 * 101 ^ 011 = 110 (6)
  printf("%u ^ %u = %u\n", v, 3, v^3);
  /* ~v effectue un NON logique des bits de v
* ~ 00...00101 = 11..11010 (4294967290)
*/
  printf("~%u = %u\n", v, ~v);
  return EXIT_SUCCESS;
```

3.4 Structures algorithmiques

11

```
Comme en Java :
```

- for(i=0; i<n; i++) { ... }
- while(cond) {...}
- \blacksquare do { ...; } while(cond);
- \blacksquare if (cond) { ... } else { ... }

12

3.5 Affichage / Lecture

- Pour afficher: printf("%d exemple de %f format \n", v1, v2);
- Pour lire: scanf(%d-%f", &v1, &v2);

formats.c

```
/* formats.c */
#include <stdio.h>
int main(int argc, char** argv) {
  int v;
  printf("Entrez la valeur de v:\n");
  scanf("%d", &v);
  printf("v = %d (en decimal)\n", v);
  printf("v = %u (en decimal non signe)\n", v);
  printf("v = %x (en hexadecimal)\n", v);
  printf("v = %o (en octal)\n", v);
  printf("v = %c (en ASCII)\n", v);
```

```
double a;
scanf("%1f", &a);
printf("a = %f (en flottant)\n", a);
printf("a = %lf (en flottant double precision)\n", a);
printf("a = %e (en notation scientifique)\n", a);

char *chaine = "Bonjour";
printf("chaine = %s\n", chaine);
printf("chaine = %p (adresse)\n", chaine);

printf("On peut aussi afficher le caractÃ"re %%\n");
}
```

```
3.6 Fonctions

Déclaration:

# 13

type_retour nom_fonc(type_param1 param1, type_param2 param2) {
/* déclaration des variables locales */
/* instructions à exécuter */
}
```

En C, il est d'usage de nommer les fonctions en minuscule, en séparant les mots par _. Par exemple, l'équivalent en C de la fonction Java calculerLeMinimum() sera calculer_le_minimum().

LES STRUCTURES ET LES TABLEAUX



Gaël Thomas

CSC4103 - Programmation système



1 Du type primitif au type composé

- Jusqu'à maintenant, vous avez vu les types primitifs
 - char, short, int, long long (signés par défaut, non signés si préfixés de unsigned)
 - ♦ float (4 octets), double (8 octets)
- Dans ce cours, nous apprenons à définir de nouveaux types de données
 - ♦ Une structure est constituée de sous-types hétérogènes
 - ♦ Un tableau est constitué de sous-types homogènes

1.1 Les structures

- Une structure est une définition d'un nouveau type de données
 - ♦ composé de sous-types nommés (primitifs ou composés)
 - ♦ possédant un nom

 $Remarque: les \ sous-types \ d'une \ structure \ s'appellent \ des \ champs$

3

Par convention, les noms de structures commencent par une minuscule en C

Une structure peut aussi être composée à partir d'une autre structure, comme dans cet exemple :

```
struct point {
  int x;
  int y;
};
struct segment {
  struct point p1;
  struct point p2;
};
```

En revanche, une structure ne peut pas être composée à partir d'elle-même. À titre d'illustration, l'exemple suivant n'est pas correct :

Cette construction est impossible car il faudrait connaître la taille de la structure personnage pour trouver la taille de la structure personnage.

1.1.1 Déclaration d'une variable de type structure

■ Une déclaration d'une variable de type structure se fait comme avec un type primitif :

```
struct nombre_complexe z1, z2, z3;
```

4

■ On peut aussi initialiser les champs de la structure lors de la déclaration :

```
/* partie_relle de z prend la valeur 0 */
/* partie_imaginaire de z prend la valeur 1 */
struct nombre_complexe i = { 0, 1 };
/* autre solution : */
struct nombre_complexe j = { .partie_reelle=0, .partie_imaginaire=1 };
```

L'initialisation d'une variable de type structure est différente lorsque la variable est déclarée globalement ou localement. On vous rappelle qu'une variable globale si elle est déclarée en dehors de toute fonction. Sinon, on dit qu'elle est locale.

Lorsqu'une variable de type structure est déclarée en tant que variable globale sans être initialisée, le compilateur initialise chacun de ces champs à la valeur 0. En revanche, lorsqu'une structure est déclarée en tant que variable locale dans une fonction sans être initialisée, ces champs prennent une valeur aléatoire. Par exemple, dans :

```
struct nombre_complexe i;
void f() {
   struct nombre_complexe j;
}
```

Les champs de i sont initialisés à 0 alors que ceux de j prennent une valeur aléatoire. On peut aussi partiellement initialiser une structure comme dans l'exemple suivant :

```
struct nombre_complexe j = { 1 };
```

Dans ce cas, le champs partie_relle prend la valeur 1 et le champs partie_imaginaire prend soit la valeur 0 si la variable est globale, soit une valeur aléatoire si la variable est locale à une fonction.

5

1.1.2 Accès aux champs d'une variable de type structure

■ L'accès aux champs d'une variable de type structure se fait en donnant le nom de la variable, suivi d'un point, suivi du nom du champs :

```
void f() {
struct point {
  int x;
                       struct point p;
                       struct ligne 1;
  int y;
};
                       p.x = 42;
struct ligne {
                       p.y = 17;
  struct point p1;
                       1.p1.x = 1;
  struct point p2;
                       1.p1.y = 2;
};
                       1.p2 = p; /* copie p.x/p.y dans 1.p2.x/1.p2.y */
                       printf("[%d %d]\n", p.x, p.y);
                     }
```

1.2 Les tableaux

- Un tableau est un type de données composé de sous-types homogènes
- Les éléments d'un tableau peuvent être de n'importe quel type (primitif, structure, mais aussi tableau)
- Pour déclarer un tableau :

```
type_des_elements nom_de_la_variable[taille_du_tableau];
Par exemple :
```

```
# 6
```

```
int a[5]; /* tableau de 5 entiers */
double b[12]; /* tableau de 12 nombres flottants */
struct point c[10]; /* tableau de 10 structures points */
int d[12][10]; /* tableau de 10 tableaux de 12 entiers */
/* => d est une matrice 12x10 */
```

1.2.1 Accès aux éléments d'un tableau

- L'accès à l'élément n du tableau tab se fait avec tab[n]
- Un tableau est indexé à partir de zéro (éléments vont de 0 à N 1)

```
void f() {
  int x[3];
  int y[3];
  int i;
  /* 0 est le premier élément, 2 est le dernier */
  for(i=0; i<3; i++) {
    x[i] = i;
    y[i] = x[i] * 2;
  }
}
```

1.2.2 Tableaux et structures

■ On peut mixer les tableaux et les structures, par exemple :

```
struct point {
                             void f() {
  int x;
                               struct triangle t;
  int y;
                               for(i=0; i<3; i++) {
};
                                 t.sommets[i].x = i;
struct triangle {
                                 t.sommets[i].y = i * 2;
  struct point sommets[3];
                               }
                             }
};
```

8

1.2.3 Différences par rapport à Java

- On ne peut pas accéder à la taille d'un tableau
- Lors d'un accès en dehors des bornes du tableau, l'erreur est silencieuse : c'est une erreur, mais elle n'est pas signalée immédiatement => parmi les erreurs les plus fréquentes (et les plus difficiles à repérer) en C void f() {
 int x[3];
 x[4] = 42; /* Erreur silencieuse !!! */
 /* Écriture à un emplacement aléatoire en mémoire */
 /* le bug pourra apparaître n'importe quand */
 }

1.2.4 Initialisation d'un tableau lors de sa déclaration

10

9

- Un tableau peut être initialisé lorsqu'il est déclaré avec type_element nom_variable[taille] = { e0, e1, e2, ... }; Par exemple : int x[6] = { 1, 2, 3, 4, 5, 6 };
- Comme pour les structures, on peut partiellement initialiser un tableau Par exemple : int x[6] = { 1, 1, 1 };

En l'absence d'initialisation :

- Si le tableau est une variable globale, chaque élément est initialisé à 0
- Sinon, chaque élément est initialisé à une valeur aléatoire

Lorsqu'on initialise un tableau lors de sa déclaration, on peut omettre la taille du tableau. Dans ce cas, la taille du tableau est donnée par la taille de la liste d'initialisation.

```
int x[] = \{ 1, 2, 3 \}; /* tableau à trois éléments */
int y[6] = \{ 1, 2, 3 \}; /* tableau à six éléments, avec les trois premiers initialisés */
```

1.2.5 Initialisation mixte de tableaux et structures

■ On peut composer des initialisations de tableaux et de structures

```
struct point {
  int x;
  int y;
};

struct triangle {
   struct point sommets[3];
};

struct triangle t = {
   { 1, 1 },
   { 2, 3 },
   { 4, 9 }
};
```

1.2.6 Tableaux et chaînes de caractères

Une chaîne de caractère est simplement un tableau de caractères terminé par le caractère ' \setminus 0' (c'est à dire le nombre zéro)

```
# 12
```

```
char yes[] = "yes";
est équivalent à
char yes[] = { 'y', 'e', 's', '\0' };
```

1.3 Passage par valeur et par référence

- En C, il existe deux types de passage d'arguments :
 - ♦ Passage par valeur : l'argument est copiée de l'appelé vers l'appelant
 - => l'argument et sa copie sont deux variables différentes
 - ♦ Passage par référence :
 une référence vers l'argument de l'appelant est donné à l'appelé
 => l'appelant et l'appelé partagent la même donnée
- Par défaut :
 - ♦ Les tableaux sont passés par référence Un argument de type tableau est déclaré avec type nom[], sans la taille
 - ♦ Les autres types sont passés par copie

$1.3.1 \ \mathsf{Passage} \ \mathsf{par} \ \mathsf{valeur} - \mathsf{les} \ \mathsf{types} \ \mathsf{primitifs}$

14

```
1.3.3 Passage par référence – les tableaux
                                             int main() {
        void print(int x[], int n) {
                                               int tab[] = { 1, 2, 3 };
          for(int i=0; i<n; i++) {
            printf("%d ", x[i]);
                                               print(tab, 3); /* => 1 2 3 */
          printf("\n");
                                               f(tab);
                                               print(tab, 3); /* => 1 42 3 */
        }
# 16
                                               return 0;
        /* x est une référence vers le tableau original */
        void f(int x[]) {
          x[1] = 42;
                             /* => modifie l'original */
        }
```

1.4 Notions clés

- Les structures
 - ♦ Une structure définit un nouveau type de donné
 - ♦ Définition: struct nom { type_1 champs_1; type_2 champs_2; ... };
 - ♦ Déclaration : struct nom var = { v1, v2 };
 - ♦ Utilisation : var.champs_i
- Les tableaux
 - ♦ Un tableau est un type de donné
 - ♦ Déclaration : int tab[] = { 1, 2, 3 };
 - ♦ Utilisation : tab[i]
 - ♦ Une chaîne de caractère est un tableau de caractère terminé par un zéro
 - Passage par valeur ou par référence
 - ♦ Les tableaux sont passés par référence
 - ♦ Les autres types sont passés par valeur

Modularité



François Trahay

CSC4103 - Programmation système



1 Objectifs de la séance

2

- Savoir modulariser un programme
- Savoir définir une chaîne de compilation
- Maîtriser les options de compilations courantes

2 Modularité en C vs. Java

Beaucoup de concepts sont les même qu'en Java

- Interface d'un module : partie publique accessible d'autres modules
 - ♦ prototype des fonctions
 - ♦ définition des constantes et types
- Implémentation d'un module : partie privée
 - ♦ définition et initialisation des variables
 - ♦ implémentation des fonctions
- Bibliothèque (en anglais : library) : regroupe un ensemble de modules
 - ♦ Equivalent des *packages* java

2.1 Module en C

Deux fichiers par module. Par exemple, pour le module mem_alloc :

- Interface : fichier mem_alloc.h (fichier d'entête / header)
 - ♦ défini les constantes/types
 - ♦ déclare les prototypes des fonctions "publiques" (ie. accessible par les autres modules)
- Implémentation : fichier mem alloc.c
 - ♦ utilise mem_alloc.h: #include "mem_alloc.h"
 - ♦ utilise les constantes/types de mem_alloc.h
 - ♦ déclare/initialise les variables
 - ♦ implémente les fonctions
- Utiliser le module mem_alloc (depuis le module main)
 - ♦ utilise mem_alloc.h: #include "mem_alloc.h"
 - ♦ utilise les constantes/types de mem_alloc.h
 - ♦ appelle les fonctions du module mem_alloc

2.2 Exemple : le module mem_alloc

$mem_alloc.h$

```
/* mem_alloc.h */
#include <stdlib.h>
#include <stdint.h>
#define DEFAULT_SIZE 16

typedef int64_t mem_page_t;
struct mem_alloc_t {
    /* [...] */
};

/* Initialize the allocator */
void mem_init();

/* Allocate size consecutive bytes */
int mem_allocate(size_t size);

/* Free an allocated buffer */
void mem_free(int addr, size_t size);
```

mem alloc.c

```
/* mem_alloc.c */
#include "mem_alloc.h"
struct mem_alloc_t m;
void mem_init() { /* ... */ }
int mem_allocate(size_t size) {
    /* ... */
}
void mem_free(int addr, size_t size) {
    /* ... */
}
```

main.c

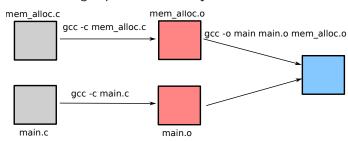
```
#include "mem_alloc.h"
int main(int argc, char**argv) {
   mem_init();
   /* ... */
}
```

4

3 Compilation de modules

Compilation en trois phases :

- Le **preprocesseur** prépare le code source pour la compilation
- Le **compilateur** transforme des instructions C en instructions "binaires"
- L'éditeur de liens regroupe des fichiers objets et crée un exécutable



3.1 Préprocesseur

Le préprocesseur transforme le code source pour le compilateur

- génère du code source
- interprète un ensemble de directives commençant par #
 - ♦ #define N 12 substitue N par 12 dans le fichier
 - ♦ #if <cond> ... #else ... #endif permet la compilation conditionnelle
 - ♦ #ifdef <var> ... #else ... #endif (ou l'inverse : #ifndef) permet de ne compiler que si var est défini (avec #define)
 - ♦ #include "fichier.h" inclue (récursivement) le fichier "fichier.h"
- résultat visible avec : gcc -E mem_alloc.c

La directive **#if** permet, par exemple, de fournir plusieurs implémentations d'une fonction. Cela peut être utilisé pour des questions de portabilité.

```
#if __x86_64__
  void foo() { /* implementation pour CPU intel 64 bits */ }
#elif __arm__ /* équivalent à #else #if ... */
  void foo() { /* implementation pour CPU ARM */ }
#else
  void foo() {
    printf(''Architecture non supportée\n'');
    abort();
#endif
```

6

Il y a deux syntaxes pour la directive #include :

- #include <fichier> : le préprocesseur cherche fichier dans un ensemble de répertoires systèmes (/usr/include par exemple)
- #include "fichier" : le préprocesseur cherche fichier dans le répertoire courant, puis dans les répertoires systèmes.

On utilise donc généralement #include "fichier" pour inclure les fichiers d'entête définis par le programme, et #include <fichier> pour les fichiers d'entête du système (stdio.h, stdlib.h, etc.)

3.2 Compilateur

Compilation: transformation des instructions C en instructions "binaires"

8

- appliquée à chaque module
- gcc -c mem_alloc.c
- génère le fichier objet mem_alloc.o
- génère des instructions "binaires" dépendantes du processeur

3.3 Éditeur de liens

9

Édition de liens : regroupement des fichiers

- objets pour créer un exécutable
- gcc -o executable mem_alloc.o module2.o [...] moduleN.o

Règles de compilations

- En cas de modification du corps d'un module (par exemple mem_alloc.c, il est nécessaire de regénérer le fichier objet (mem_alloc.o), et de regénérer l'exécutable. Il n'est toutefois pas nécessaire de recompiler les modules utilisant le module modifié.
- En cas de modification de l'interface d'un module (par exemple mem_alloc.h), il est nécessaire de recompiler le module, ainsi que tous les modules utilisant le module modifié. Une fois que tous les fichiers objets (les fichiers *.o) concernés ont été regénérés, il faut refaire l'édition de liens.

Lorsque le nombre de module devient élevé, il devient difficile de savoir quel(s) module(s) recompiler. On automatise alors la chaîne de compilation, en utilisant l'outil make.

Puisque la compilation se fait en 3 phases, 3 types d'erreurs peuvent survenir :

```
une erreur du préprocesseur (ie. une macro est mal écrite):
$ gcc -c foo.c
foo.c:1:8: error: no macro name given in #define directive
#define

une erreur lors de la compilation (ie. le programme est mal écrit):
$ gcc -c erreur_compil.c
erreur_compil.c: In function 'f':
erreur_compil.c:3:1: error: expected ';' before '}' token
}

une erreur lors de l'édition de liens (ie. il manque des morceaux):
$ gcc -o plip main.o
main.o: Dans la fonction « main »:
main.c:(.text+0x15): référence indéfinie vers « mem_init »
collect2: error: ld returned 1 exit status
```

3.4 Fichiers ELF

- Les fichiers objets et exécutables sont sous le format **ELF** (*Executable and Linkable Format*)
- Ensemble de sections regroupant les symboles d'un même type :
 - ♦ .text contient les fonctions de l'objet
 - ♦ .data et .bss contiennent les données initialisées (.data) ou pas (.bss)
 - ♦ .symtab contient la table des symboles
- Lors de l'édition de liens ou du chargement en mémoire, les sections de tous les objets sont fusionnés

La liste complète des sections du format ELF est disponible dans la documentation (man 5 elf).

La $table\ des\ symboles$ contient la liste des fonctions/variables globales (ou statiques) définies ou utilisées dans le fichier. L'outil nm permet de consulter cette table. Par exemple :

```
000000000000000012 T mem_free
000000000000000000000 T mem_init
$ nm main.o
000000000000000000 T main
U mem_init
```

Pour chaque symbole, nm affiche l'adresse (au sein d'une section), le type (donc, la section ELF), et le nom du symbole.

Ces informations sont également disponible via la commande readelf :

\$ readelf -s mem_alloc.o

```
Table de symboles « .symtab » contient 12 entrées :
  Num:
         Valeur
                      Tail Type
                                Lien
                                        Vis
                                                Ndx Nom
    0: 0000000000000000
                         O NOTYPE LOCAL DEFAULT
                                                UND
    1: 0000000000000000
                         O FILE
                                  LOCAL DEFAULT ABS mem_alloc.c
    2: 00000000000000 0 SECTION LOCAL DEFAULT
                                                  1
    3: 000000000000000
                         O SECTION LOCAL DEFAULT
                                                  2
                         O SECTION LOCAL DEFAULT
    4: 000000000000000
                                                  3
    5: 0000000000000000
                         O SECTION LOCAL DEFAULT
                                                  5
   O SECTION LOCAL DEFAULT
                                                  6
                         O SECTION LOCAL DEFAULT
                                                  4
                         O OBJECT GLOBAL DEFAULT COM m
                                  GLOBAL DEFAULT
                                                  1 mem_init
                                  GLOBAL DEFAULT
                                                  1 mem_allocate
   11: 0000000000000012
                        14 FUNC
                                  GLOBAL DEFAULT
                                                  1 mem_free
```

L'utilitaire objdump permet lui aussi d'examiner la table des symboles :

\$ objdump -t mem_alloc.o

```
format de fichier elf64-x86-64
mem alloc.o:
SYMBOL TABLE:
0000000000000000001
                         df *ABS* 00000000000000 mem_alloc.c
0000000000000000001
                         d .text 00000000000000 .text
00000000000000000001
                         d .data 00000000000000 .data
0000000000000000001
                         d .bss 00000000000000 .bss
00000000000000000001
                         d .note.GNU-stack 00000000000000 .note.GNU-stack
                         d .eh_frame 0000000000000 .eh_frame
00000000000000000001
00000000000000000001
                            .comment 00000000000000 .comment
                        d
                          O *COM* 000000000000000 m
000000000000000
000000000000000 g F .text 0000000000000 mem_init
0000000000000000 g F .text 0000000000000 mem_allocate
00000000000000000 g F .text 0000000000000 mem_free
```

11

3.5 Portée des variables locales

Une variable déclarée dans une fonction peut être

- locale : la variable est allouée à l'entrée de la fonction et désallouée à sa sortie
 - ♦ exemple : int var; ou int var2 = 17;
- statique : la variable est allouée à l'initialisation du programme.
 - ♦ Sa valeur est conservée d'un appel de la fonction à l'autre.
 - ♦ utilisation du mot-clé static
 - exemple : static int var = 0;

Puisqu'une variable locale statique est allouée au chargement du programme, elle apparaît dans la liste des symboles :

```
$ nm plop.o
0000000000000000 T function
0000000000000000 d variable_locale_static.1764
```

Ici, le symbole variable_locale_static.1764 correspond à la variable variable_locale_static déclarée static dans la fonction function. Le suffixe .1764 permet de différencier les variables nommées variable locale static déclarées dans des fonctions différentes.

3.6 Portée des variables globales

Une variable déclarée dans le fichier fic.c en dehors d'une fonction peut être :

- globale : la variable est allouée au chargement du programme et désallouée à sa terminaison
 - ♦ exemple: int var; ou int var2 = 17;
 - ♦ la variable est utilisable depuis d'autres objets
- extern : la variable est seulement déclarée
 - ♦ équivalent du prototype d'une fonction : la déclaration indique le type de la variable, mais celle ci est allouée (ie. déclarée globale) ailleurs
 - utilisation du mot-clé extern
 - ♦ exemple : extern int var;
- statique : il s'agit d'une variable globale accessible seulement depuis fic.c
 - ♦ utilisation du mot-clé static
 - ♦ exemple : static int var = 0;

Les variables globales (déclarées extern, static, ou "normales") se retrouvent dans la table des symboles de l'objet, mais dans des sections ELF différentes :

La variable var_extern (déclarée avec extern in var_extern;) est marquée "U" (undefined). Il s'agit donc d'une référence à un symbole présent dans un autre objet.

La variable var_globale (déclarée avec int var_globale = 12;) est marquée "D" (The symbol is in the initialized data section). Il s'agit donc d'une variable globale initialisée ¹.

La variable var_static_globale (déclarée avec static int var_static_globale = 7;) est marquée "d" (*The symbol is in the initialized data section*). Il s'agit donc d'une variable globale "interne". Il n'est donc pas possible d'accèder à cette variable depuis un autre objet :

```
$ gcc plop.o plip.o -o executable
plip.o : Dans la fonction « main » :
plip.c:(.text+0xa) : référence indéfinie vers « var_static_globale »
collect2: error: ld returned 1 exit status
```

4 Bibliothèque

- Regroupement de fichiers objets au sein d'une bibliothèque
 - ♦ Équivalent d'un package Java
 - ♦ Accès à tout un ensemble de modules
- Utilisation
 - ♦ dans le code source : #include "mem_alloc.h", puis utilisation des fonctions
 - ♦ lors de l'édition de lien : ajouter l'option -1, par exemple : -lmemory
 - ▶ Utilise la bibliothèque libmemory.so ou libmemory.a

Avantages/inconvénients des bibliothèques statiques :

- Taille de l'exécutable important (puisqu'il inclut la bibliothèque);
- En cas de nouvelle version d'une bibliothèque (qui corrige un bug par exemple), il faut recompiler toutes les applications utilisant la bibliothèque;
- Duplication du code en mémoire;
- + L'exécutable incluant une bibliothèque statique fonctionne "tout seul" (pas besoin d'autres fichiers).

Avantages/inconvénients des bibliothèques dynamiques :

- + Taille de l'exécutable réduite (puisqu'il n'inclut qu'une référence à la bibliothèque);
- + En cas de nouvelle version d'une bibliothèque (qui corrige un bug par exemple), pas besoin de recompiler les applications utilisant la bibliothèque;
- + Une instance du code en mémoire est partageable par plusieurs processus;
- L'exécutable incluant une bibliothèque dynamique ne fonctionne pas "tout seul" : il faut trouver toutes les bibliothèques dynamiques nécessaires.

^{1.} D'après la documentation de nm à propos du type de symbole : "If lowercase, the symbol is usually local; if uppercase, the symbol is global (external)".

Modularité 4 Bibliothèque

Les "dépendances" dues aux bibliothèques dynamiques sont visibles avec ldd :

```
$ ldd executable
linux-vdso.so.1 (0x00007fff9fdf6000)
libmem_alloc.so (0x00007fb97cb9f000)
libc.so.6 => /lib/x86_64-linux-gnu/libc.so.6 (0x00007fb97c7ca000)
/lib64/ld-linux-x86-64.so.2 (0x0000555763a9b000)
```

4.1 Création d'une bibliothèque

2 types de bibliothèques

- Bibliothèque statique : libmemory.a
 - ♦ Intégration des objets de la bibliothèque au moment de l'édition de liens
 - ♦ Création : ar rcs libmemory.a mem_alloc.o mem_plip.o mem_plop.o [...]
- # 14

15

- Bibliothèque dynamique : libmemory.so
 - ♦ Intégration des objets de la bibliothèque à l'exécution
 - ♦ Lors de l'édition de liens : une référence vers la bibliothèque est intégrée à l'exécutable
 - ♦ Création : gcc -shared -o libmemory.so mem_alloc.o mem_plip.o mem_plop.o [...]
 - ▶ les objets doivent être créés avec l'option -fPIC :
 - ▶ gcc -c mem_alloc.c -fPIC

4.2 Organisation

Organisation classique d'un projet :

- src/
 - module1/
 - ▶ module1.c
 - ▶ module1.h
 - ▶ module1 plop.c
 - ♦ module2/
 - ▶ module2.c
 - ▶ module2.h
 - module2_plip.c
- ◆ etc.
- doc/
- ♦ manual.tex
- etc.

Besoin d'utiliser des flags :

- -Idir indique où chercher des fichiers .h gcc -c main.c -I../memory/
- -Ldir indique à l'éditeur de lien où trouver des bibliothèques

```
gcc -o executable main.o \
  -L../memory/ -lmem_alloc
```

À l'exécution :

■ la variable LD_LIBRARY_PATH contient les répertoires où chercher les fichiers .so export LD_LIBRARY_PATH=.:./memory

Par défaut, le compilateur va chercher les fichiers d'entête dans un certain nombre de répertoires. Par exemple, gcc cherche dans :

• /usr/local/include

Modularité

- dir>/gcc/<target>/version/include
- /usr/<target>/include
- /usr/include

L'option -I ajoute un répertoire à la liste des répertoires à consulter. Vous pouvez donc utiliser plusieurs fois l'option -I dans une seule commande. Par exemple :

```
gcc -c main.o -Imemory/ -Itools/ -I../plop/
```

De même, l'éditeur de liens va chercher les bibliothèques dans un certain nombre de répertoires par défaut. La liste des répertoires parcourus par défaut par ld (l'éditeur de lien utilisé par gcc) est dans le fichier /etc/ld.so.conf. On y trouve généralement (entre autre) :

- /lib/<target>
- /usr/lib/<target>
- /usr/local/lib
- /usr/lib
- /lib32
- /usr/lib32

Si la variable LD_LIBRARY_PATH est mal positionnée, vous risquez de tomber sur ce type d'erreur au lancement de l'application :

\$./executable

./executable: error while loading shared libraries: libmem_alloc.so: cannot open \ shared object file: No such file or directory

5 Makefile

- Arbre des dépendances
 - ♦ "Pour créer executable, j'ai besoin de mem_alloc.o et main.o"
- Action
 - ♦ "Pour créer executable, il faut lancer la commande gcc -o executable mem alloc.o main.o"
- Syntaxe : dans un fichier Makefile, ensemble de règles sur deux lignes :
 - ♦ cible : dependance1 dependance2 ... dependanceN
 - ♦ <TAB>commande
- Pour lancer la compilation : commande make
 - ♦ Parcourt l'arbre de dépendance et détecte les cibles à regénérer
 - ♦ Exécute les commandes pour chaque cible

• La commande make

- La commande make parcourt le fichier Makefile du répertoire courant et tente de produire la première cible.
- Il est également possible de spécifier une cible à produire en utilisant make cible.
- Dès qu'une action génère une erreur, la commande make s'arrête
- La liste des cibles à regénérer est calculée à partir de l'arbre de dépendance décrit dans le fichier Makefile et des date/heure de dernière modification des fichiers : si un fichier de l'arbre est plus récent que la cible à générer, tout le chemin entre le fichier modifié et la cible est regénéré.

• Le fichier Makefile

Voici un exemple de fichier Makefile :

Makefile

```
all: executable

executable: mem_alloc.o main.o
    gcc -o executable main.o mem_alloc.o

mem_alloc.o: mem_alloc.c mem_alloc.h
    gcc -c mem_alloc.c

main.o: main.c mem_alloc.h
    gcc -c main.c
```

La (ou les) commande(s) à exécuter pour générer chaque cible est précédée du caractère Tabulation. Sous emacs, lorsque vous éditez un fichier nommé Makefile, les tabulations sont colorisées en rose par défaut.

Si vous utilisez des espaces à la place de la tabulation, la commande ${\tt make}$ affiche le message d'erreur suivant :

Makefile:10: *** missing separator (did you mean TAB instead of 8 spaces?). Arrêt.

- Puisque la commande make (sans argument) génère la première cible, on ajoute généralement une premier cible "artificielle" all décrivant l'ensemble des exécutables à générer :

all: executable1 executable2

Dans ce cas, seule la cible est spécifiée. Il n'y a pas d'action à effectuer.

 On ajoute également souvent une règle artificielle clean pour "faire le ménage" (supprimer les exécutables et les fichiers .o):

clean:

<TAB>rm -f executable1 executable2 *.o

- Lorsqu'on écrit un fichier Makefile, on peut utiliser certaines notations symboliques :
 - * \$0 désigne la cible de la règle
 - * \$^ désigne l'ensemble des dépendances
 - * \$< désigne la première dépendance de la liste
 - * \$? désigne l'ensemble des dépendances plus récentes que la cible
- Il est possible de définir et d'utiliser des variables dans un fichier Makefile. Par exemple :

Makefile complet

• Configuration et dépendances.

- Dans "la vraie vie", l'outil make n'est qu'une partie de la chaîne de configuration et de compilation.
- Des outils comme autoconf/automake ou Cmake sont fréquemment utilisés pour écrire des "protomakefiles"
- Ces outils permettent de détecter la configuration de la machine (quel CPU? la bibliothèque X est-elle installée? etc.) et de définir les options de compilation de manière portable.

Pointeurs



François Trahay

CSC4103 - Programmation système



1 Espace mémoire d'un processus

- Espace mémoire dans lequel un processus peut stocker des données/du code
- Séparé en plusieurs parties (segments), dont :
 - ♦ pile (stack) : les variables locales et paramètres de fonctions
 - ♦ tas (heap) : les variables globales
 - ♦ segment de code : le code (binaire) du programme

2 Adresse mémoire

- On peut faire référence à n'importe quel octet de l'espace mémoire grace à son adresse
- Adresse mémoire virtuelle codée sur k bits^a
 - \blacklozenge donc 2^k octets accessibles (de 00...00 à 11...11)
- exemple : à l'adresse 0x1001 est stocké l'octet 0x41
 - ♦ peut être vu comme un char (le caractère A)
 - ♦ peut être vu comme une partie d'un int (par exemple l'entier 0x11412233)

valeur	0x11	0x41	0x22	0x33	0xab	0x12	0x50	0x4C	0x4F	0x50	0x21	0x00
Adresse	0x1000	0x1001	0x1002	0x1003	0x1004	0x1005	0x1006	0x1007	0x1008	0x1009	0x100A	0x100B

a. k dépend de l'architecture. Sur les processeurs modernes (64 bits), on a k = 64.

Rappel : hexadécimal Les valeurs préfixées par 0x sont représentées en hexadécimal (en base 16). Ainsi, 0x200d correspond au nombre qui s'écrit 200D en base 16, soit le nombre $2\times16^3+0\times16^2+0\times16^1+13\times16^0=8205$ écrit en base 10.

La notation hexadécimale est couramment utilisée pour représenter des octets car deux chiffres en hexadécimal permettent de coder 256 (soit 28) valeurs différentes. On peut donc représenter les 8 bits d'un octet avec deux chiffres hexadécimaux. Par exemple, 0x41 représente l'octet 0100 0001.

Architecture des processeurs Les processeurs équipant les ordinateurs modernes sont généralement de type $x86_64$. Pour ces processeurs, les adresses virtuelles sont codées sur 64 bits. Un processus peut donc adresser 2^{64} octets (16 Exaoctets ou 16 x 1024 Pétaoctets) différents.

2

Pointeurs 2 Adresse mémoire

ARM est une autre architecture de processeur très répandue puisqu'elle équipe la plupart des smartphones. Jusqu'à très récemment, les processeurs ARM fonctionnaient en 32 bits. Un processus pouvait donc accéder à 2^{32} octets (4 Gigaoctets). Les processeurs ARM récents sont maintenant 64 bits, ce qui permet à un processus d'utiliser une plus grande quantité de mémoire.

2.1 Adresse d'une variable Adresse d'une variable: &var Avar désigne l'adresse de var en mémoire Affichable avec %p dans printf: printf("adresse de var: %p\n", &var); affiche: adresse de var: 0x7ffe8d0cbc7f

Il est possible de manipuler l'adresse de n'importe quel objet en C, que ce soit une variable, le champ d'une structure, ou une case d'un tableau.

Le programme suivant :

print_addr.c

```
#include <stdio.h>
#include <stdlib.h>

struct point{
   float x;
   float y;
   float z;
   int id;
};

int main() {
   char var='A';
   printf("adresse de var: %p\n", &var);

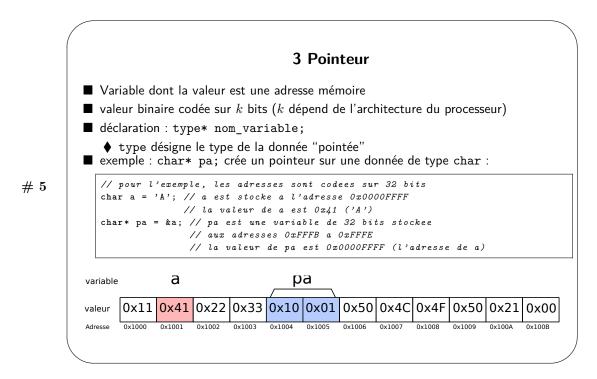
   struct point p = {.x = 2.5, .y = 7.2, .z=0, .id=27};
   printf("adresse de p.x; %p\n", &p);
   printf("adresse de p.x; %p\n", &p.x);
   printf("adresse de p.y; %p\n", &p.x);
   printf("adresse de p.y; %p\n", &p.y);
   printf("adresse de p.z; %p\n", &p.y);
   printf("adresse de p.d: %p\n", &p.z);
   printf("adresse de p.d: %p\n", &p.z);
   printf("adresse de p.d: %p\n", &p.z);
   printf("adresse de p.d: %p\n", &p.id);

   char tab[] = "hello";
   printf("adresse de tab[2] = %p\n", &tab[2]);
   return EXIT_SUCCESS;
}
```

peut donner cet affichage:

```
adresse de var: 0x7ffe44d7c6df
adresse de p: 0x7ffe44d7c6c0
adresse de p.x: 0x7ffe44d7c6c0
adresse de p.y: 0x7ffe44d7c6c4
adresse de p.z: 0x7ffe44d7c6c8
```

adresse de p.id: 0x7ffe44d7c6cc
adresse de tab[2] = 0x7ffe44d7c6b2



On peut ensuite manipuler l'adresse de a (0xFFFF) ou la valeur de pa (0xFFFF) indifféremment :

Un pointeur étant une variable comme les autres, on peut donc stocker son adresse dans un pointeur. Par exemple :

```
char a = 'A'; // a est stockee a l'adresse OxFFFF et contient Ox41 ('A' ou 65)
char* pa = &a; // pa est stockee a l'adresse OxFFFB et contient OxFFFF (l'adresse de a)
char** ppa = &pa; // ppa est stockee a l'adresse OxFFF7 et contient OxFFFB (l'adresse de pa)
```

Conseil de vieux baroudeur — Quand vous déclarez un pointeur, initialisez-le immédiatement, soit avec l'adresse d'une variable, soit avec la valeur NULL (définie dans stdlib.h) qui est la valeur pointant sur "rien". Dit autrement, ne laissez jamais une variable pointeur avec un contenu non initialisé.

Arithmétique de pointeur Les opérateurs +, -, ++, et -- sont utilisables sur des pointeurs, mais avec précaution.

Incrémenter un pointeur sur type aura pour effet d'ajouter sizeof(type) à la valeur du pointeur. Par exemple :

Pointeurs 3 Pointeur

Exemple complet Sur https://codecast.france-ioi.org/, vous pouvez visualiser le contenu de la mémoire d'un programme. Pour cela, saisissez le code source du programme, cliquez sur "compiler", puis exécutez le programme pas à pas en cliquant sur "next expression". À chaque instant, le contenu de la mémoire est représenté en bas de la page. Essayez avec ce programme :

exemple_memoire.c

```
#include <stdio.h>
int main() {
    //! showMemory(cursors=[a, pa, ppa], start=65528)
    char a = 'A';
    char* pa= &a;
    char** ppa = &pa;

    printf("a = %d, &a=%p\n", a, &a);
    printf("pa = %p, &pa=%p\n", pa, &pa);
    printf("pa = %p, &pa=%p\n", ppa, &ppa);

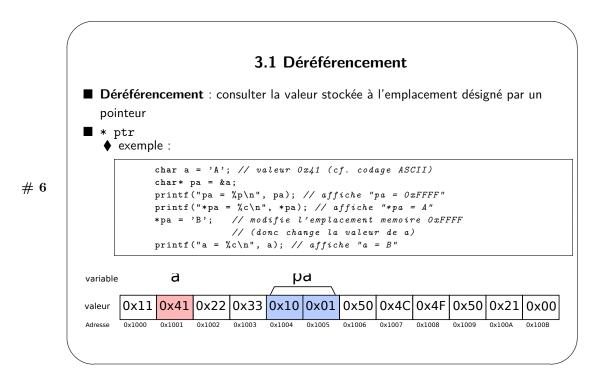
    pa--; // enleve sizeof(char)=1 a pa
    ppa--; // enleve sizeof(char*) a ppa

    printf("a = %d, &a=%p\n", a, &a);
    printf("pa = %p, &pa=%p\n", pa, &pa);
    printf("pa = %p, &pa=%p\n", ppa, &ppa);

    printf("pa = %p, &pa=%p\n", ppa, &ppa);

    printf("pa = %p, &pa=%p\n", ppa, &ppa);

    return 0;
}
```



À partir d'un pointeur, on peut donc afficher 3 valeurs différentes :

```
printf("pa = %p\n", pa); - affiche la valeur du pointeur (ici, l'adresse 0x1001)
printf("*pa = %c\n", *pa); - affiche la valeur "pointée" par pa (ici, la valeur de a : 'A')
printf("&pa = %c\ n", &pa); - affiche l'adresse du pointeur (ici, l'adresse 0x1004)
```

Déréférencement dans une structure Lorsqu'un pointeur ptr contient l'adresse d'une structure, l'accès au champ c de la structure peut se faire en déréférençant le pointeur, puis en accédant au champ : (*ptr).c

Cela devient plus compliqué lorsque la structure contient un pointeur (p1) vers une structure qui contient un pointeur (p2) sur une structure. La syntaxe devient rapidement indigeste : (*(*(*ptr).p1).p2).c

Pointeurs 3 Pointeur

Pour éviter cette notation complexe, on peut utiliser l'opérateur -> qui combine le déréférencement du pointeur et l'accès à un champ. Ainsi, ptr->c est équivalent à (*ptr).c. On peut donc remplacer la notation (*(*(*ptr).p1).p2).c par ptr->p1->p2->c.

3.2 Tableaux et pointeurs (1/3)

- si un tableau est un argument de fonction
 - ♦ la déclaration est remplacée par celle d'un pointeur
 - ♦ void f(int x[]) <=> void f(int* x)
 - ♦ un accès effectue un décalage + déréférencement
 - ▶ tab[i] réécrit en *(tab + i)
 - \blacktriangleright exemple : si tab = 0x1000 et i=5
 - ▶ tab[i] calcule 0x1000 + (5*sizeof(int)) = 0x1000 + 0x14 = 0x1014
 - ♦ sizeof(tab) donne la taille d'un pointeur
 - ♦ Remarque: &tab donne l'adresse de int[] tab, donc &tab != tab

3.3 Tableaux et pointeurs (2/3)

- si un tableau est une variable locale ou globale
 - ♦ le tableau n'est pas remplacé par un pointeur
 - ♦ le tableau doit avoir une taille connue
 - ▶ int tab[3]; alloue 3 int
 - * tab est le nom de cet espace mémoire
 - ▶ int tab[] = { 1, 2, 3 }; idem + initialisation
 - ▶ int tab[]; interdit
 - ♦ sizeof(tab) renvoie la taille du tableau

7

3.4 Tableaux et pointeurs (3/3)

- si un tableau est une variable locale ou globale (suite)
 - ♦ &tab donne l'adresse du tableau
 - ► Remarque : &tab == &tab[0] car tab et tab[0] désignent les mêmes emplacements mémoires
 - ♦ tab est implicitement transtypé vers son pointeur au besoin
- - ▶ int* tab2 = tab; réécrit en int* tab2 = &tab
 - ▶ if(tab == &tab) récrit en if(&tab == &tab)
 - ▶ f(tab) réécrit en f(&tab)
 - ▶ printf("%p %p\n", tab, &tab); réécrit en printf("%p %p\n", &tab, &tab);
 - ▶ tab[i] réécrit en (&tab)[i] puis en *(&tab + i)
 - ▶ *(tab + i) réécrit en *(&tab + i)

3.5 Passage par référence

Rappel:

- Passage par référence : une référence vers l'argument de l'appelant est donné à l'appelé (cf. Cl2)
- Cette référence est un pointeur

11

4 Allocation dynamique de mémoire

- void* malloc(size_t nb_bytes);
- Alloue nb_bytes octets et retourne un pointeur sur la zone allouée
- usage :
- char* str = malloc(sizeof(char)* 128);
- renvoie NULL en cas d'erreur (par ex : plus assez de mémoire)

Attention! Risque de "fuite mémoire" si la mémoire allouée n'est jamais libérée

Signification de void* Le void* renvoyé par malloc signifie que la fonction retourne un pointeur vers n'importe quel type de donnée. Ce pointeur (qui est donc une adresse) vers void peut être converti en pointeur (une adresse) vers int ou tout autre type.

Recommandation Vérifiez systématiquement si malloc vous a renvoyé NULL et, si c'est le cas, arrêtez votre programme. Une manière simple et lisible de faire cela est d'utiliser la macro assert (définie dans assert.h) comme dans l'exemple suivant :

```
char* str = malloc(sizeof(char)* 128);
assert(str);
```

Fuites mémoire Lorsque l'on déclare une variable (un int, un tableau, une structure, ou toute autre variable) depuis une fonction foo, l'espace mémoire de cette variable est réservé sur la pile. Lorsque l'on sort de foo, la pile est "nettoyée" et l'espace réservé pour les variables locales est libéré.

Lorsque l'on alloue de la mémoire avec malloc depuis une fonction foo, la mémoire est allouée sur le tas. Lorsque l'on sort de la fonction foo, l'espace mémoire réservé reste accessible. Si on "perd" l'emplacement de cette zone mémoire, elle devient donc inaccessible, mais reste réservée : c'est une fuite mémoire.

Si la fuite mémoire fait "perdre" quelques octets à chaque appel de la fonction foo, la mémoire de la machine risque, à terme, d'être remplie de zones inutilisées. Le système d'exploitation n'ayant plus assez de mémoire pour exécuter des processus devra donc en tuer quelques uns pour libérer de la mémoire.

4.1 Libération de mémoire

12

- void free(void* ptr);
- Libère la zone allouée par malloc est situé à l'adresse ptr
- Attention à ne pas libérer plusieurs fois la même zone!

Remarque importante A chaque fois que vous faites free sur un pointeur, pensez à remettre ensuite ce pointeur à NULL (pour être sûr que vous n'avez pas un pointeur qui pointe sur une zone de mémoire libérée). Dit autrement, tout "free(ptr);" doit être suivi d'un "ptr = NULL;".

4.2 Notions clés

- L'espace mémoire d'un processus
- Les pointeurs
 - ♦ Adresse mémoire d'une variable (&var)
 - ♦ Pointeur sur type : type* ptr;
 - ♦ Arithmétique de pointeurs (ptr++)
 - ♦ Adresse nulle : NULL
 - ♦ Déréférencement d'un pointeur :
 - ▶ types simples : *ptr
 - ▶ structures : ptr->champ
 - ▶ tableaux : ptr[i]
 - ♦ Passage de paramètre par référence
- Allocation dynamique de mémoire
 - ♦ allocation : int* ptr = malloc(sizeof(int)*5);
 - ♦ désallocation : free(ptr);

Pointeurs

FICHIERS



François Trahay

CSC4103 - Programmation système



1 Entrées-sorties bufferisées

- Le système ^a fournit des primitives d'entrées/sorties (E/S) bufferisées
 - permet d'accéder au contenu de fichiers
 - ♦ bufferisées : les E/S sont d'abord groupées en mémoire, puis exécutées sur le périphérique
 - permet d'améliorer les performances
 - ▶ exemple : 1024 écritures de 1 octet sont regroupées en une écriture de 1ko (donc gain important en performances)
- FILE*: type "opaque" désignant un fichier ouvert
- a. Pour être exact, il s'agit de la bibliothèque standard (la libc)

Plus précisement, FILE* désigne un *flux*. Ce flux peut être un fichier, mais également des *flux standards* (stdin, stdout, ou stderr), des tubes, des sockets, etc.

1.1 Ouverture/fermeture

- FILE* fopen(char* fichier, char* mode);
 - ♠ mode : mode d'ouverture ;
 - ▶ "r" : lecture seule
 - ▶ "w" : écriture seule
 - ▶ "r+" ou ("w+") : lecture et écriture
 - ▶ "a" : écriture seule (ajout)
 - ▶ "a+" : lecture et écriture (ajout)
- int fclose(FILE* f);
 - ♦ Complète les opérations et ferme le fichier

Remarque Après appel à la fonction fclose, f (le FILE*) devient inutilisable : le pointeur pointe vers une zone mémoire qui a peut être été libérée par fclose. Il convient donc de ne plus utiliser le fichier!

2

1.2 Primitives d'écriture

4

- int fprintf(FILE* f, char* format, ...);
 - ♦ similaire à printf, mais écrit dans le fichier f
 - ♦ écrit une chaîne de caractères dans un fichier
- size_t fwrite(void* ptr, size_t size, size_t nmemb, FILE* f);
 - ♦ écrit les size×nmemb octets situés à l'adresse ptr dans f

binaire vs. ascii Quelle est la différence entre printf et fwrite? La fonction fprintf écrit un ensemble de caractères ASCII dans le fichier, alors que fwrite écrit un ensemble de bits.

Ainsi, pour écrire la valeur 17 dans un fichier en ASCII, on peut exécuter :

```
fprintf(f, "%d", 12);
```

Le fichier contiendra donc les octets 0x31 (le caractère '1'), et 0x32 ('2').

Pour écrire la valeur 12 en binaire, on peut exécuter :

```
int n=12;
fwrite(&n, sizeof(int), 1, f);
```

Le fichier contiendra donc les octets 0x0C 0x00 0x00 0x00, c'est à dire les 4 octets d'un int dont la valeur est 12.

Sortie d'erreur Puisqu'un FILE* désigne en fait un flux, on peut utiliser fprintf pour écrire sur la sortie standard d'erreur :

```
fprintf(stderr, "Warning: flux capacitor overlow !\n");
```

Exemple Voici un programme montrant l'utilisation de primitives de lecture et d'écriture :

copy_file.c

```
#include <stdio.h>
#include <stdlib.h>
#include <assert.h>

int main(int argc, char**argv) {
   if (argc != 3) {
      fprintf(stderr, "USAGE = %s fichier_source fichier_destination\n", argv[0]);
      return EXIT_FAILURE;
   }

   /* open the input and output files */
   FILE*f = fopen(argv[1], "r");
   assert(f);
   FILE*f_out = fopen(argv[2], "w");
   assert(f_out);
   char line[1024];
   int lineno = 1;
   /* read the input file line by line */
```

```
while(fgets(line, 1024, f)) {
    /* write the line to the output file */
    fprintf(f_out, "%s", line);
    lineno++;
}

/* close the files */
    fclose(f);
    fclose(f_out);
    return 0;
}
```

1.3 Primitives de lecture

- int fscanf(FILE* f, char* format, ...);
 - ♦ similaire à scanf, mais lit depuis le fichier f
- size_t fread(void* ptr, size_t size, size_t nmemb, FILE* f);
 - ♦ lit nmemb×size octets et les stocke à l'adresse ptr
 - ♦ retourne le nombre d'items lus
 - ♦ fread renvoie une valeur < nmemb si la fin du fichier (EOF) est atteinte
- char* fgets(char* s, int size, FILE* f);
 - ♦ lit au plus size caractères et les stocke dans s
 - ▶ arrête la lecture avant size si lit \n ou EOF

Ces 3 fonctions sont généralement utilisées chacune dans un cas précis :

• fscanf est utilisée pour lire des valeurs et les stocker dans des variables. Par exemple :

```
int a;
float b;
fscanf(f, "%d\t%f\n", &a, &b);
```

• fread est utilisée pour charger le contenu d'une (ou de plusieurs) structure(s) :

```
struct s {
  int a;
  float b;
  char c;
};
struct s tab[10];
fread(tab, sizeof(struct s), 10, f);
```

• fgets est utilisée pour lire un fichier ligne par ligne :

```
char line[1024];
int lineno = 1;
while(fgets(line, 1024, f)) {
  printf("line %d: %s\n", lineno, line);
  lineno++;
}
```

1.4 Curseur

- Position dans le fichier à laquelle la prochaine opération aura lieu
 - ♦ Initialisé à 0 (le début du fichier) généralement
 - ♦ sauf si ouvert en mode "a" ou "a+" (dans ce cas : positionné à la fin du fichier)
- Avance à chaque opération de lecture/écriture
- long ftell(FILE *stream);
 - ♦ Indique la position courante (en nombre d'octets depuis le début du fichier)
- int fseek(FILE *f, long offset, int whence);
 - ♦ déplace le curseur de offset octets depuis
 - ▶ le début du fichier (si whence vaut SEEK_SET)
 - ▶ la position courante (si whence vaut SEEK_CUR)
 - ▶ la fin du fichier (si whence vaut SEEK_END)

Fichiers

Debugging



François Trahay

CSC4103 - Programmation système



1 Debugging

2

But : comprendre l'exécution d'un programme

- Pourquoi le programme *crash*?
- Pourquoi le résultat est 12? Ca devrait être 17, non?
- Pourquoi le programme est bloqué?

Selon une étude ¹, un développeur passe 50 % de son temps à debugger des programmes. Apprendre à debugger efficacement est donc nécessaire si vous souhaitez réduire la durée de cette activité pénible.

1.1 Debugging "manuel"

- On part d'un état (supposé) correct du programme
- Ajout de printf("entrée dans foo(n=%d)\n", n); dans le code source
- But : suivre le flot d'exécution et l'évolution des variables
- # 3 Avantages :
 - ♦ Facile à mettre en œuvre
 - Inconvénients
 - ♦ Beaucoup de code à modifier
 - ♦ Besoin de recompiler
 - ♦ Besoin de nettoyer le code après le debugging

^{1.} T. Britton et al. Reversible debugging software. University of Cambridge-Judge Business School, 2013, Technical Repport.

4

2 Utilisation d'un Debugger

- Exécution du programme controllée par un debugger
- Permet :
 - ♦ d'examiner la valeur d'une variable
 - ♦ d'exécuter le programme en mode pas à pas
 - ♦ de mettre en pause le programme
 - ♦ d'insérer des *points d'arrêt*
- \blacksquare Exemple : GDB The GNU Project Debugger

2.1 Exemple d'utilisation de GDB

2.2 Utiliser GDB

6

- Pré-requis : compiler le programme avec l'option -g
 - ♦ inclue les noms de fonctions/variables pour faciliter le débugging
- Charge le programme dans gdb : gdb ./programme
- Lancer le programme : r (ou run)
- Arrêter le programme : Ctrl+C
- Quitter gdb : q (ou quit)

Vous trouverez sur http://www-inf.it-sudparis.eu/COURS/CSC4103/Supports/?page=annexe-gdb un récapitulatif des principales commandes gdb.

2.3 Examiner l'état du programme

La commande bt (ou backtrace)

- affiche la pile d'appel
- pour chaque niveau
 - ♦ callsite : emplacement de l'appel de fonction
 - possibilité d'inspecter les variables locales
- # 7
- sélection de la *stack frame* #x avec la commande frame [x].

```
(gdb) bt
#0 baz (a=2) at backtrace.c:7
#1 0x0000000000400581 in bar (n=5, m=3) at backtrace.c:15
#2 0x00000000004005ae in foo (n=4) at backtrace.c:21
#3 0x0000000000400559 in baz (a=5) at backtrace.c:9
[...]
```

La backtrace permet d'examiner l'état actuel du processus, ainsi que l'enchaînement d'appels de fonctions qui a mené à cet état.

```
(gdb) bt
#0 baz (a=2) at backtrace.c:7
#1 0x0000000000400581 in bar (n=5, m=3) at backtrace.c:15
#2 0x00000000004005ae in foo (n=4) at backtrace.c:21
#3 0x0000000000400559 in baz (a=5) at backtrace.c:9
[...]
(gdb) frame
```

```
#0 baz (a=2) at backtrace.c:7
7          if(a<=2)
(gdb) print a
$1 = 2
(gdb) frame 1
#1 0x0000000000400581 in bar (n=5, m=3) at backtrace.c:15
15          return baz(m-1);
(gdb) print m
$2 = 3</pre>
```

Ici, gdb nous indique que le programme est arrêté dans la fonction baz, à la ligne 7 du fichier backtrace.c. Cette fonction a été appelée (frame #1) par la fonction bar à la ligne 15. La fonction bar a été appelée par foo à la ligne 31 (cf la frame #2).

En sélectionnant une frame, on peut examiner l'état des variables locales au site d'appel.

2.4 État des variables d'un processus

8

- commande p [var] (ou print [var])
 - ♦ affiche la valeur de [var]
- commande display [var]
 - ♦ affiche la valeur de [var] à chaque arrêt du programme
- [var] peut être une variable (eg. p n)
- [var] peut être une expression (eg. p ptr->next->data.n)

Il est possible de choisir le format d'affichage :

- p/d [var] affiche la valeur décimale de [var]
- p/u [var] affiche la valeur décimale (non signée) de [var]
- p/x [var] affiche la valeur hexadécimale de [var]
- p/o [var] affiche la valeur octale de [var]
- p/t [var] affiche la valeur binaire de [var]
- p/a [var] affiche la valeur [var] sous forme d'adresse
- p/c [var] affiche la valeur [var] sous forme de caractère
- p/f [var] affiche la valeur [var] sous forme de flottant

gdb peut également afficher la valeur d'un registre. Par exemple p \$eax affiche la valeur du registre eax.

2.5 Exécution pas à pas

Une fois le programme lancé, possibilité d'exécuter les instructions une par une :

9

- n (ou next) : exécute la prochaine instruction, puis arrête le programme.
- s (ou step) : idem. Si l'instruction est un appel de fonction, ne descend pas dans la fonction.
- c (ou continue) : continue l'exécution du programme (arrête le mode pas à pas)

2.6 Points d'arrêt

10

- "Arrête le programme dès qu'il atteint cette ligne de code"
- b fichier.c:123
- Permet d'examiner l'état du programme à certains points (exemple : entrée de la fonction buggée)

Après avoir définis les points d'arrêt, on laisse le programme s'exécuter (avec la commande continue). Lorsque le programme atteint un des points d'arrêt, le débugger le met en pause et donne la main au développeur afin qu'il puisse examiner l'état du programme.

Par exemple :

```
$ gdb ./programme
[...]
(gdb) b bar
Breakpoint 1 at 0x400569: file programme.c, line 13.
(gdb) b backtrace.c:9
Breakpoint 2 at 0x40054c: file programme.c, line 9.
```

```
(gdb) r
Starting program: programme
Debut du programme
Breakpoint 1, bar (n=11, m=9) at backtrace.c:13
13
          if(m<2)
(gdb) p n
$1 = 11
(gdb) p m
$2 = 9
(gdb) c
Continuing.
Breakpoint 2, baz (a=8) at backtrace.c:9
          return foo(a-1);
(gdb) p a
$3 = 8
(gdb) c
Continuing.
Breakpoint 1, bar (n=8, m=6) at backtrace.c:13
          if(m<2)
13
(gdb)
```

Il est également possible de définir des points d'arrêt conditionnels. Par exemple la commande

```
(gdb) b bar if n == 0
```

n'arrêtera l'exécution du programme en entrant dans la fonction bar que si n est égal à 0.

2.7 Surveiller une variable

11

- "Arrête toi dès qu'on modifie la variable [x]"
- watch x
- Permet de trouver les endroits où une variable est modifiée
 - ♦ "Mais ptr ne devrait pas être NULL! Qui a fait ça?"

Voici un exemple d'utilisation de la commande watch

```
$ gdb ./watch
[...]
(gdb) watch n
Hardware watchpoint 2: n
```

```
(gdb) c
Continuing.
Hardware watchpoint 2: n
01d value = 0
New value = 1
main (argc=1, argv=0x7fffffffdd68) at watch.c:7
          for(i=0; i<1000; i++) {
(gdb) c
Continuing.
Hardware watchpoint 2: n
Old\ value = 1
New value = 2
main (argc=1, argv=0x7fffffffdd68) at watch.c:7
          for(i=0; i<1000; i++) {
(gdb) p i
$1 = 17
[...]
```

3 Valgrind

12

- Outils de débugging et de profilage
 - ♦ Détection de fuites mémoire
 - ♦ Utilisation de variables non initialisées
- valgrind [programme]

Valgrind peut détecter l'utilisation de variables non initialisées. Par exemple, la non initialisation de n dans instructions suivantes est détectée par valgrind :

```
int n;
printf("%d$\n", n);
```

```
$ valgrind ./exemple_valgrind
==1148== Memcheck, a memory error detector
==1148== Copyright (C) 2002-2015, and GNU GPL'd, by Julian Seward et al.
==1148== Using Valgrind-3.12.0.SVN and LibVEX; rerun with -h for copyright info
==1148== Command: ./exemple_valgrind
==1148==
```

```
==1148== Conditional jump or move depends on uninitialised value(s)
            at 0x4E7F2D3: vfprintf (vfprintf.c:1631)
==1148==
==1148==
            by 0x4E86AC8: printf (printf.c:33)
==1148==
            by 0x400504: foo (exemple_valgrind.c:6)
            by 0x400529: main (exemple_valgrind.c:13)
==1148==
==1148==
==1148== Use of uninitialised value of size 8
            at 0x4E7C06B: _itoa_word (_itoa.c:179)
by 0x4E7F87C: vfprintf (vfprintf.c:1631)
==1148==
==1148==
            by 0x4E86AC8: printf (printf.c:33)
==1148==
            by 0x400504: foo (exemple_valgrind.c:6)
==1148==
==1148==
            by 0x400529: main (exemple_valgrind.c:13)
==1148==
[...]
==1148==
==1148==
==1148== HEAP SUMMARY:
==1148==
             in use at exit: 0 bytes in 0 blocks
           total heap usage: 1 allocs, 1 frees, 1,024 bytes allocated
==1148==
==1148== All heap blocks were freed -- no leaks are possible
==1148==
==1148== For counts of detected and suppressed errors, rerun with: -v
==1148== Use --track-origins=yes to see where uninitialised values come from
==1148== ERROR SUMMARY: 8 errors from 8 contexts (suppressed: 0 from 0)
```

Valgrind détecte également les fuites mémoire. Lorsqu'une zone mémoire allouée avec malloc() n'est pas libérée (avec free()), la zone mémoire peut être "perdue". L'effet peut être grave si la fuite mémoire survient fréquemment. Par exemple, un serveur web qui perdrait quelques octets lors du traitement d'une requête web, pourrait perdre plusieurs gigaoctets de mémoire après le traitement de millions de requêtes.

Valgrind détecte ce type de fuites mémoire. Pour obtenir des informations sur l'origine de la fuite, on peut utiliser l'option -leak-check=full :

```
$ valgrind --leak-check=full ./exemple_valgrind2
==1572== Memcheck, a memory error detector
==1572== Copyright (C) 2002-2015, and GNU GPL'd, by Julian Seward et al.
==1572== Using Valgrind-3.12.0.SVN and LibVEX; rerun with -h for copyright
==1572== Command: ./exemple_valgrind2
==1572==
85823552
==1572==
==1572== HEAP SUMMARY:
==1572==
             in use at exit: 1,024 bytes in 1 blocks
           total heap usage: 2 allocs, 1 frees, 2,048 bytes allocated
==1572==
==1572==
==1572== 1,024 bytes in 1 blocks are definitely lost in loss record 1 of 1
==1572==
          at 0x4C2BBCF: malloc (vg_replace_malloc.c:299)
==1572==
            by 0x40054E: main (exemple_valgrind2.c:7)
==1572==
==1572== LEAK SUMMARY:
            definitely lost: 1,024 bytes in 1 blocks
==1572==
            indirectly lost: O bytes in O blocks
==1572==
              possibly lost: O bytes in O blocks
==1572==
==1572==
            still reachable: O bytes in O blocks
==1572==
                 suppressed: 0 bytes in 0 blocks
==1572==
==1572== For counts of detected and suppressed errors, rerun with: -v
```

4 Pointeurs de fonction

- Toute fonction a une adresse
 - ♦ foo désigne l'adresse de la fonction int foo(int a, char b);
 - ♦ l'adresse correspond à l'endroit où est situé le code dans la mémoire
- Un pointeur de fonction ^a désigne l'adresse d'une fonction
- Exemple de déclaration :
 - ♦ int (*function_ptr)(int a, char b) = foo;
- Utilisation :
 - ♦ function_ptr(12, 'f'); // appelle la fonction foo
- a. Oui, c'est sans rapport avec le debugging, mais pour équilibrer les séances, nous avons préféré ne pas aborder cette notion lors du cours sur les pointeurs :-)
- La déclaration d'un pointeur de fonction ressemble à la déclaration du prototype d'une fonction dont le nom serait (*nom_pointeur)
- Comme un pointeur "normal", un pointeur de fonction peut être initialisé à NULL
- Comme pour un pointeur sur int qui ne peut pointer que sur une valeur de type int, un pointeur sur int (*f)(double, char, int) ne peut pointer que sur une fonction dont le prototype est int f(double, char, int);
- Une fois initialisé, un pointeur de fonction peut s'utiliser comme une fonction "normale".
- Exemple:

function_pointer.c

```
#include <stdio.h>
#include <stdlib.h>
double add(double a, double b) {
 return a+b;
double substract(double a, double b) {
 return a-b:
int main(int argc, char**argv) {
  double n, m;
 scanf("%lf", &n);
scanf("%lf", &m);
  // declare a function pointer named "operation"
  double (*operation)(double, double) = NULL;
  if(n < m) {
    /* operation points to the add function st/
    operation = add;
   else {
    /* operation points to the substract function */
    operation = substract;
 /* call the function pointed to by operation */
double result = operation(n, m);
  printf("Result of the operation: lf\n", result);
  return EXIT_SUCCESS;
```

Debugging

• On peut définir un type (à l'aide du mot-clé typedef) correspondant à un pointeur de fonction. Par exemple :

```
typedef double (*op_function)(double, double);
```

définit le type op_function. On peut donc ensuite déclarer un pointeur de fonction de ce type en faisant :

```
op_function operation;
```

- Les pointeurs de fonctions sont utilisés pour faire de composants logiciels ou des plugins. Une interface est définie, par exemple :
 - il faut une fonction qui initialise la structure x
 - il faut une fonction qui calcule la structure x
 - il faut une fonction qui affiche la structure x

Cela prend généralement la forme d'une structure contenant des pointeurs de fonction nommés call-backs:

```
struct component {
   char* plugin_name;
   void (*init_value)(struct value*v);
   void (*compute_value)(struct value*v);
   void (*print_value)(struct value*v);
};
```

Un plugin implémentant ce service allouera la structure et désignera ses fonctions comme callback pour le service.

Debugging

Processus



François Trahay

CSC4103 - Programmation système



2

1 Caractéristiques d'un processus

- PID (Process IDentifier) : identifiant unique du processus
 - pid_t getpid();
 - ♦ retourne le PID du processus courant
- PPID (Parent PID) : identifiant du processus père
 - pid_t getppid();
 - ♦ retourne le PPID du processus courant

Voici un exemple de programme affichant son PID et son PPID :

print_id.c

```
#include <stdio.h>
#include <unistd.h>
#include <stdlib.h>

int main(int argc, char**argv) {
   printf("Current process ID: %d\n", getpid());
   printf("Current parent process ID: %d\n", getppid());
   return EXIT_SUCCESS;
}
```

Ce programme donne pour résultat :

```
$ ./print_id
Current process ID: 17174
Current parent process ID: 25275
```

Lorsque le processus parent (P1) d'un processus (P2) meurt, le processus fils est rattaché au processus au processus initial de PID 1. Le PPID de P2 devient donc 1.

2 Création de processus

3

- int system(const char* cmd);
- Crée un processus shell qui exécute cmd
- Retourne le code de retour de la commande (0 si tout s'est bien passé)

Voici un exemple de programme utilisant la fonction system :

system.c

```
#include <stdio.h>
#include <unistd.h>
#include <stdlib.h>

int main(int argc, char**argv) {
   int ret_val;
   char* cmd="ps f";
   printf("Running command '%s'\n", cmd);
   printf("-----\n");
   ret_val = system(cmd);
   printf("----\n");
   printf("system returned %d\n", ret_val);
   return EXIT_SUCCESS;
}
```

Ce programme donne pour résultat :

\$./system

Running command 'ps f'

```
PID TTY
                  TIME COMMAND
             STAT
16847 pts/1
             Ss+
                   0:00 bash
17076 pts/1
            S
                   0:01 \_ okular chap.pdf
8199 pts/0
            Ss+
                   0:00 bash
25275 pts/7
             Ss
                   0:00 bash
8174 pts/7
             Sl
                   0:14 \_ emacs contenu.tex
17540 pts/7
             S+
                   0:00 \_ ./system
                         \_ sh -c ps f
             S+
17541 pts/7
                   0:00
17542 pts/7
                   0:00
             R+
                                \_ ps f
```

system returned 0

4

2.1 fork

- pid_t fork();
- duplique le processus courant
 - ♦ duplication de la mémoire, des fichiers ouverts, etc.
- le processus créé est le fils du processus courant
- le processus fils est une copie exacte du père sauf
 - ♦ le PID du fils est différent
 - ♦ le PPID du fils est le PID du père
- seule la valeur retournée par fork permet de différencier le père et le fils
 - ♦ le père reçoit le PID du fils
 - ♦ le fils reçoit 0

Voici un exemple d'utilisation de fork :

exemple_fork.c

```
#include <stdio.h>
#include <stdlib.h>
#include <unistd.h>

int main(int argc, char**argv) {
   printf("I am process %d. My PPID: %d\n", getpid(), getppid());

   pid_t ret_val = fork();
   if(ret_val == 0) {
      printf("I'm the child process. PID=%d, PPID=%d\n", getpid(), getppid());
      sleep(1);
   } else if (ret_val>0) {
      printf("I'm the parent process. PID=%d, PPID=%d\n", getpid(), getppid());
   } else {
      printf("Fork failed\n");
   }
   return EXIT_SUCCESS;
}
```

Lors du fork, le processus est intégralement dupliqué. Le processus fils possède donc la même mémoire que le processus père : on retrouve donc les variables affectées dans le processus père avant le fork.

Après le fork, les espaces mémoire des deux processus deviennent dissociés : si le processus fils (resp. le père) modifie la variable value, il ne modifie que sa copie de la variable, et le processus père (resp. le fils) ne voit pas la modification. Par exemple, le programme suivant :

$fork_variable.c$

```
#include <stdio.h>
#include <stdlib.h>
#include <unistd.h>

int main(int argc, char**argv) {
  int value = 1;
```

Télécom SudParis — François Trahay — 2022–2023 — CSC4103 – Programmation système

```
printf("[%d] Before forking. value = %d\n", getpid(), value);
pid_t ret_val = fork();
if(ret_val == 0) {
   value++;
   printf("[%d] After forking. value = %d\n", getpid(), value);
} else if (ret_val>0) {
    sleep(1);
    printf("[%d] After forking. value = %d\n", getpid(), value);
} else {
    printf("Fork failed\n");
}
return EXIT_SUCCESS;
}
```

donnera, lors de son exécution, le résultat suivant :

```
$ ./fork_variable
[13229] Before forking. value = 1
[13230] After forking. value = 2
[13229] After forking. value = 1
```

2.2 La classe de fonctions exec

5

- ensemble de fonctions permettant d'exécuter une commande
 - ♦ execlp, execvp, execve, execle, execlp, etc.
- remplace le programme appelant par un nouveau
 - ♦ donc, on ne "sort" jamais de la fonction (sauf erreur)

Voici un exemple d'utilisation de execlp :

$exemple_exec.c$

```
#include <stdio.h>
#include <stdlib.h>
#include <unistd.h>

int main(int argc, char**argv) {
   printf("I am process %d. My PPID: %d\n", getpid(), getppid());

pid_t ret_val = fork();
   if(ret_val == 0) {
      printf("I'm the child process. PID=%d, PPID=%d\n", getpid(), getppid());
```

```
execlp("ps", "ps", "-1", NULL);
  printf("This is printed only if execlp fails\n");
  abort();
} else if (ret_val>0) {
   printf("I'm the parent process. PID=%d, PPID=%d\n", getpid(), getppid());
   sleep(1);
}

return EXIT_SUCCESS;
}
```

exec est une famille de fonction permettant de remplacer l'image du processus courant : l'ensemble de l'espace mémoire est effacé et remplacé par l'image du procegramme exécuté.

Les paramètres peuvent être passés sous la forme d'une liste de paramètres (avec les fonctions execl*), ou sous la forme d'un tableau de chaînes de caractères (avec les fonctions execv*).

2.3 Terminaison d'un processus # 6 pid_t wait(int *status); Attend la terminaison d'un processus fils Le champs status permet de connaître la cause du décès. Variante: pid_t waitpid(pid_t pid, int *wstatus, int options);

Voici un exemple d'utilisation de la fonction wait :

$exemple_wait.c$

```
#include <stdio.h>
#include <stdlib.h>
#include <unistd.h>
#include <sys/wait.h>

int main(int argc, char**argv) {
   printf("I am process %d. My PPID: %d\n", getpid(), getppid());

   pid_t ret_val = fork();
   if(ret_val == 0) {
      printf("I'm the child process. PID=%d, PPID=%d\n", getpid(), getppid());
      sleep(1);
      return 17;
   } else if (ret_val>0) {
      printf("I'm the parent process. PID=%d, PPID=%d\n", getpid(), getppid());
      int status;
```

```
pid_t pid = wait(&status);
int exit_status = WEXITSTATUS(status);
printf("The child process %d ended with exit status %d\n", pid, exit_status);
} else {
   printf("Fork failed\n");
}
return EXIT_SUCCESS;
}
```

La fonction wait retourne le PID du processus fils qui s'est terminé et remplit la variable entière status. Cette variable peut ensuite être utilisée pour obtenir des informations sur la terminaison du processus fils.

Par exemple, la macro WEXITSTATUS(status) retourne le code de retour du processus fils. Ce programme donnera donc :

```
$ ./exemple_wait
I am process 21088. My PPID: 20960
I'm the parent process. PID=21088, PPID=20960
I'm the child process. PID=21089, PPID=21088
The child process 21089 ended with exit status 17
```

La fonction waitpid est une variante de wait. Elle permet d'attendre un processus fils précis, ou de tester (sans bloquer le processus appelant) la terminaison d'un processus.

Processus

Appels systèmes



François Trahay

CSC4103 – Programmation système



2

1 Qu'est ce qu'un système d'exploitation?

Rôles d'un système d'exploitation :

- Abstraire le matériel pour le programmeur
 - ♦ Cacher la complexité du matériel
 - ♦ Fournir une interface virtuelle de la machine
- Protéger
 - ♦ Protection entre utilisateurs (droits d'accès aux fichiers, espaces mémoires des processus séparés)
 - ♦ Protection du matériel
- Partager les ressources
 - ♦ Partage du CPU (ordonnancement des processus)
 - ♦ Accès concurrents à un périphérique

1.1 User mode vs. Kernel mode

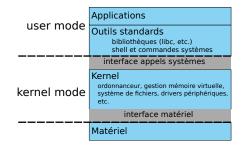
Cloisonnement entre le mode utilisateur et le mode noyau

User mode:

- certaines instructions sont interdites
- pas d'accès aux périphériques
- accès à l'espace mémoire virtuel du processus

Kernel mode :

- accès aux périphériques
- accès à la mémoire physique



3

4

2 Comment passer en mode noyau?

2 méthodes:

- interruption
 - ♦ interruption logicielle
 - ► Générée par le processeur en exécutant une instruction
 - ▶ division par zéro, accès mémoire illicite
 - ♦ interruption générée par le matériel (IRQ)
 - ▶ "Je viens de recevoir un message." la carte réseau
 - ▶ "J'ai fini de copier les données sur le disque dur." le moteur DMA
- appel système
 - ♦ l'utilisateur demande à l'OS un service

Lorsqu'une interruption est reçue, le processeur suspend l'exécution du thread, bascule en mode noyau, et appelle la routine traitant l'interruption. Lorsque la routine se termine, le processeur rebascule en mode utilisateur est reprend l'exécution du thread.

Un appel système consiste à appeler une fonction exécuté en mode noyau. Le passage du mode utilisateur au mode noyau peut se faire en générant une interruption logicielle particulière (par exemple sur les processeurs ARM ou les processeurs x86 32 bits), ou en exécutant une instruction particulière (par exemple, l'instruction syscall sur les processeurs x86 64 bits) qui a un effet équivalent. Le kernel exécute alors la fonction correspondant au numéro de l'appel système demandé. Lorsque l'appel système se termine, on sort du traitant d'interruption, et le processeur rebascule en mode utilisateur.

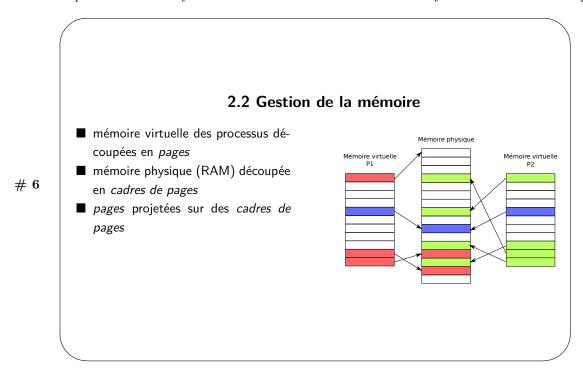
2.1 Observer les appels systèmes

La commande strace intercepte et affiche les appels systèmes d'un programme :

```
$ strace echo "coucou"
execve("/bin/echo", ["echo", "coucou"], [/* 54 \text{ vars } */]) = 0
                                       = 0x25d2000
                                       = -1 ENOENT (No such file or directory)
access("/etc/ld.so.nohwcap", F OK)
mmap(NULL, 12288, PROT_READ|PROT_WRITE, MAP_PRIVATE|MAP_ANONYMOUS, -1, 0) = 0x7f619cc01000
access("/etc/ld.so.preload", R_OK) = -1 ENOENT (No such file or directory)
open("tls/x86_64/libc.so.6", O_RDONLY|O_CLOEXEC) = -1 ENOENT (No such file or directory)
open("tls/libc.so.6", O_RDONLY|O_CLOEXEC) = -1 ENOENT (No such file or directory)
open("x86_64/libc.so.6", O_RDONLY|O_CLOEXEC) = -1 ENOENT (No such file or directory)
open("libc.so.6", O RDONLY|O CLOEXEC) = -1 ENOENT (No such file or directory)
open("/lib/x86_64-linux-gnu/libc.so.6", O_RDONLY|O_CLOEXEC) = 3
fstat(1, {st_mode=S_IFCHR|0620, st_rdev=makedev(136, 2), ...}) = 0
write(1, "coucou\n", 7coucou
close(1)
                                        = 0
close(2)
                                        = 0
exit group(0)
                                        = ?
+++ exited with 0 +++
```

5

7



Certains cadres de pages sont référencés par plusieurs processus. Cela est possible par exemple si les processus ne font que des accès en lecture à la page. Il s'agit typiquement du code des bibliothèques partagées (libc.so par exemple) qui peuvent être chargées par plusieurs processus.

2.3 Primitives de synchronisation : les sémaphores Sémaphore : ■ distributeur de "jetons" ■ 2 opérations : ♦ P ("Puis-je") : prendre un jeton (et attendre si pas de jeton) ♦ V ("Vas-y") : ajouter un jeton (et débloquer un processus) ■ Exemple d'utilisation : exclusion mutuelle entre processus

```
2.3.1 Sémaphore : mise en œuvre

□ Création : sem_open("/CLE", O_CREAT, S_IRWXU, nb_jetons);

♦ retourne un sem_t*

♦ CLE est une chaîne commençant par /

□ Ouverture : sem_open("/CLE", O);

♦ retourne un sem_t

□ Destruction : sem_unlink(sem_t* sem)

□ Opération P : sem_wait(sem_t* sem)

□ Opération V : sem_post(sem_t* sem)
```

L'opération sem_wait est bloquante tant qu'il n'y a pas de jeton. L'opération sem_post est, elle, non-bloquante, et permet de débloquer un des processus en attente d'un jeton.

Voici un exemple d'utilisation d'un sémaphore. Le progamme exemple_sem_init crée un sémaphore, qui peut ensuite être utilisé par le programme exemple_sem. Le programme exemple_sem_unlink détruit un sémaphore.

exemple sem init.c

```
#include <stdio.h>
#include <stdlib.h>
#include <semaphore.h>
#include <fcntl.h>
#include <sys/stat.h>
int main(int argc, char**argv) {
  if (argc != 3) {
    fprintf(stderr, "USAGE = %s cle valeur\n", argv[0]);
    exit(EXIT_FAILURE);
  char*cle=argv[1];
  int valeur = atoi(argv[2]);
  /* Creation et initialisation du semaphore */
  sem = sem_open(cle, O_CREAT, S_IRWXU, valeur);
  if (sem == SEM_FAILED) {
    perror("sem_open failed");
exit(EXIT_FAILURE);
  printf("Initialisation OK\n");
  int sval = -1;
  /* recupere le nombre de jetons */
  if(sem_getvalue(sem, &sval) <0) {
  perror("sem_getvalue failed");
  exit(EXIT_FAILURE);</pre>
  printf("sval = %d\n", sval);
  return EXIT_SUCCESS;
```

exemple sem.c

```
#include <stdio.h>
#include <unistd.h>
```

```
#include <stdlib.h>
#include <semaphore.h>
int main(int argc, char**argv) {
  sem_t *sem;
  if (argc != 2) {
    fyrintf(stderr, "USAGE = %s cle\n", argv[0]);
exit(EXIT_FAILURE);
  char*cle=argv[1];
  /* Creation et initialisation du semaphore */
sem = sem_open(cle, 0);
if (sem == SEM_FAILED) {
    perror("sem_open");
     exit(EXIT_FAILURE);
  printf("Ouverture OK\n");
  printf("On prend un jeton...\n");
  sem_wait(sem);
printf("Jeton obtenu.\n");
  sleep(5);
  printf("On relache le jeton\n");
  sem_post(sem);
  printf("Jeton relache\n");
  return EXIT_SUCCESS;
```

$exemple_sem_unlink.c$

```
#include <stdio.h>
#include <stdlib.h>
#include <semaphore.h>
#include <fcntl.h>
#include <sys/stat.h>

int main(int argc, char**argv) {
    sem_t *sem;
    if (argc != 2) {
        fprintf(stderr, "USAGE = %s cle\n", argv[0]);
        exit(EXIT_FAILURE);
    }
    char*cle=argv[1];
    if(sem_unlink(cle) < 0){
        perror("sem unlink failed");
        abort();
    }
    return EXIT_SUCCESS;
}</pre>
```

SIGNAUX



François Trahay

CSC4103 - Programmation système



1 Signaux

Rappel (CSC3102)

2

- Signal : mécanisme de communication inter-processus
- Message : un entier entre 1 et 31
- Ordre de réception aléatoire (différent de l'ordre d'émission)
- Une routine de réception est automatiquement invoquée chez le récepteur dès que le signal arrive

1.1 Envoyer un signal

3

- int kill(pid_t pid, int sig);
 - ♦ Envoie le signal sig au processus pid
 - ♦ Quelle valeur pour sig?
 - ▶ valeur entière (par ex : 9) : pas portable (dépend de l'OS)
 - ▶ constante (par ex : SIGKILL) définie dans signal.h

Voici un exemple de programme utilisant la fonction kill:

$my_kill.c$

```
#include <stdio.h>
#include <stdlib.h>
#include <signal.h>
#include <sys/types.h>

int main(int argc, char**argv) {
   if(argc != 2) {
     fprintf(stderr, "usage: %s PID\n", argv[0]);
     return EXIT_FAILURE;
   }
   pid_t pid = atoi(argv[1]);
```

```
int signo = SIGKILL;
printf("Sending signal %d to %d\n", signo, pid);
kill(pid, signo);
return EXIT_SUCCESS;
}
```

1.2 Recevoir un signal

■ int sigaction(int signum, const struct sigaction *act, struct sigaction *oldact);

- ♦ Spécifie le comportant lors de la réception du signal signum
- ♦ struct sigaction est une structure de la forme :

4

```
struct sigaction {
    void    (*sa_handler)(int);
    void    (*sa_sigaction)(int, siginfo_t *, void *);
    sigset_t sa_mask;
    int sa_flags;
    void    (*sa_restorer)(void);
};
```

sa_handler est un pointeur sur la fonction à appeler

Signaux interceptables Il est possible d'utiliser sigaction pour "intercepter" tout signal sauf les signaux SIGKILL et SIGSTOP

struct sigaction La valeur prise par sa_handler est:

- l'adresse d'une fonction (par ex : void signal_handler(int signo)
 - Le paramètre signo est le numéro du signal reçu
- la valeur SIG_DFL pour restaurer l'action par défaut (tuer le processus)
- la valeur SIG_IGN pour ignorer le signal : à la réception de ce signal, aucune action ne sera effectuée

Sauf cas d'usages particuliers, les autres champs de la structure sigaction sont à mettre à 0.

oldact La fonction sigaction modifie le comportant du processus lorsqu'il reçoit le signal signum. Si oldact n'est pas NULL, l'ancien comportement y est stocké.

Variables globales Si la fonction traitant le signal manipule des variables globales, il est conseillé de les déclarer volatile. Par exemple :

```
volatile int var;
```

Lorsqu'une variable est déclarée volatile, le compilateur limite les optimisations faites sur cette variable. Par exemple, le compilateur ne met pas en cache (dans un registre) la variable.

Si une fonction (par exemple foo) qui manipule la variable var non volatile est interrompue par un traitant de signal (sig_handler) modifiant var, la modification de la variable risque de ne pas être "vue" par foo qui travaille sur une copie en cache de la variable. La fonction foo risque donc de travailler sur une version obsolète de la variable.

Exemple Voici un exemple de programme utilisant sigaction pour intercepter un signal :

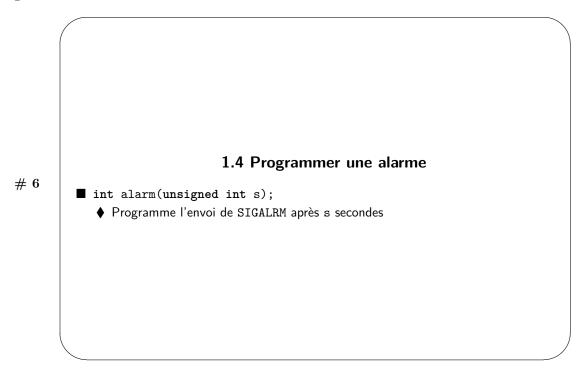
exemple_sigaction.c

```
#include <stdio.h>
#include <unistd.h>
#include <stdlib.h>
#include <signal.h>
#include <sys/types.h>
/* Function to call upon signal reception */
void signal_handler(int signo) {
  printf("Received: signal %d\n", signo);
}
int main(int argc, char**argv) {
  if(argc != 2) {
     fprintf(stderr, "usage: %s signo\n", argv[0]);
     return EXIT_FAILURE;
   /* Initialize the sigaction structure */
  int signo = atoi(argv[1]);
struct sigaction s;
s.sa_handler = signal_handler;
   /* Install the signal handler */
  printf("Installing signal handler for signal %d\n", signo);
int retval = sigaction(signo, &s, NULL);
if(retval<0) {</pre>
     perror("sigaction failed");
      abort();
  /* Wait to receive signals */
while(1) {
   printf("[%d] Sleeping...\n", getpid());
     sleep(1);
   return EXIT_SUCCESS;
```

5

1.3 Attendre un signal

- int pause();
 - ♦ Attend qu'un signal (non ignoré) soit reçu



Pour programmer une alarme avec une granularité plus fine, utilisez la fonction setitimer. Cette fonction permet de programmer des alarmes périodiques (qui se répètent) avec une granularité de l'ordre de la microseconde.

Signaux

Annexes



François Trahay

CSC4103 - Programmation système



Les 15 commandes à connaître pour tout padawan

Lancer/quitter GDB

Commande	Description	
gdb [prog]	Charge le programme [prog] dans GDB.	
gdb -args [prog] [arg1 arg2]	Charge le programme [prog] dans GDB avec les paramètres	
	[arg1 arg2]	
gdb [prog] [core-file]	Charge le core-dump du programme [prog] dans GDB.	
q ou quit	Quitte GDB.	

Lancer l'exécution d'un programme

Commande	Description
r ou run	Lance l'exécution du programme chargé dans gdb.
r [arg1 arg2]	Lance l'exécution du programme chargé dans gdb avec les paramètres
	[arg1 arg2].
set [args arg1 arg2]	Sélectionne la liste des arguments ([arg1 arg2]) pour le prochain
	programme à démarrer.

Examiner l'état d'un processus

Commande	Description
p [var] ou print [var]	Affiche la valeur de la variable [var].
p/x [var]	Affiche la valeur hexadécimale de la variable [var].
display [var]	Affiche la valeur de la variable [var] à chaque arrêt du programme.
bt ou backtrace	Affiche la pile d'appel.
frame	Affiche la stack frame courante.
frame [x]	Sélectionne la stack frame [x].
l ou list	Affiche la portion de code autour de la stack frame sélectionnée.

Surveiller l'exécution d'un processus

Commande	Description
b [pos] ou break [pos]	Positionne un breakpoint à l'endroit [pos]. [pos] peut être un nom de
	fonction, un numéro de ligne (du fichier courant), un nom de fichier+numéro
	de ligne (break mon_fichier:57), etc.
clear [pos]	Supprime le breakpoint positionné à l'endroit [pos].
d [num] ou delete [num]	Supprime le breakpoint numéro [num].
w [var] ou watch [var]	Surveille l'état de la variable [var].

Contrôler l'exécution d'un processus

n ou next	Avance d'un pas.
s ou step	Avance d'un pas. Si l'instruction à exécuter est un appel de fonction, ne descend pas
	dans la fonction.
c ou continue	Continue l'exécution jusqu'au prochain breakpoint.

Pour devenir un maître jedi de GDB

Assembleur

disassemble [function]	Affiche le code assembleur de la fonction [function].
info registers	Affiche la valeur des registres.
p \$[register]	Affiche la valeur d'un registre. Exemple : print \$eax.

Reverse debugging

record	Démarre l'enregistrement du comportement du processus.
record stop	Arrête l'enregistrement.
rs ou reverse-step	Comme step, mais en arrière.
rn ou reverse-next	Comme next, mais en arrière.
rc ou reverse-continue	Comme continue, mais en arrière.
set can-use-hw-watchpoints 0	Permet d'utiliser des watchpoints en reverse debugging.

Autre

Annexes

break [pos] if [cond]	Arrête le processus à [pos] si la condition [cond] est vérifiée.
up	Remonte d'une stack frame dans la pile.
down	Descend d'une stack frame dans la pile.
attach [pid]	Attache GDB au processus de pid [pid].
detach	Détache le processus de GDB.
set env [var]=[value]	Affecte la valeur [value] à la variable d'environnment [var].

Exemple de fichier Makefile

```
# In order to reuse this Makefile
     Modify the project name => modify the binary name
     Add all the .o dependencies in OBJ
     That's all folk :)
PROJECT=main
BIN=$(PROJECT)
OBJ=main.o
# compilation flags
CFLAGS=-Wall -Werror -g
# link flags
LDFLAGS =
CC=gcc
Echo=@echo [$(PROJECT)]:
ifndef VERBOSE
 Verb := @
endif
# Tells make that 'all' and 'clean' are "virtual" targets (that does not
# generate a file)
.PHONY: all clean
all: $(BIN)
$(BIN): $(OBJ)
        $(Echo) Linking $0
        $(Verb) $(CC) $(LDFLAGS) -o $@ $^
# generic rule: to generate foo.o, we need foo.c
%.o: %.c
        $(Echo) Compiling $<</pre>
        $(Verb) $(CC) $(CFLAGS) -c "$<" -o "$@"
# you can add specific compilation rules here
# you can invoke "make clean" to delete all the generated files
clean:
        $(Echo) Cleaning compilation files
        $(Verb) rm -f $(OBJ) $(BIN)
```

Références

		In	dex	
S	ymbols			N
Éditeur de liens			nm, 24	
	A			O
Adresse mémoir	e, 3, 4		objdump, 25	
alarm, 6	4		Opérateurs, 9	irog 10
Appel système,	4		Opérateurs bina	mes, 10
	C			Р
Compilateur, 8			pause, 5	
Compilation, 6			Pointeur, 5	
,			Préprocesseur,	7
	D		printf, 12	
Déréférencemen	t de pointeur, 6			R
	T.		readelf, 25	10
ELE (Essentabl	E		1000011, 20	
execle, 5	le and Linkable Format), 10, 24			S
execle, 5			$\mathtt{scanf}, 12$	
execve, 5			sémaphore, 7	
execvp, 5			sem_open, 8	
Expressions, 9			sem_post, 8	
extern, 12			sem_unlink, 8	
			sem_wait, 8 setitimer, 77	
	F		sigaction, 4	
fclose, 3			signaux, 2	
fgets, 5			static, 11, 12	
fopen, 3			strace, 5	
fork, 4			${\tt system},3$	
$\begin{array}{c} \texttt{fprintf}, 4 \\ \texttt{fread}, 5 \end{array}$				T 7
free, 12			17 · 11 · 0	V
fscanf, 5			Variables, 8	
fseek, 6				W
ftell, 6			wait, 6	
${\tt fwrite},4$			waitpid, 6	
	C			
	G			
gcc, 7				
$\gcd b, 80$ $\gcd pid, 2$				
getppid, 2				
8FF, -				
	I			
Interruption, 4				
	77			
	K			
kill, 3				
	L			
1dd, 28	L			
,				
	M			
Makefile, 16, 82				
${\tt malloc},11$				
Mémoire, 6				